EMBEDDED SYSTEM

Publication number: WO9938073 (A1)

Publication date:

1999-07-29

Inventor(s):

ROENKKAE RISTO [FI]; SAARINEN VESA [FI]; KANTOLA

JANNE [FI]; LESKELAE JYRKI [FI]; LEMPINEN KIM [FI];

PURHONEN ANU [FI]

Applicant(s):

NOKIA MOBILE PHONES LTD [FI]; ROENKKAE RISTO [FI]; SAARINEN VESA [FI]; KANTOLA JANNE [FI]; LESKELAE

JYRKI [FI]; LEMPINEN KIM [FI]; PURHONEN ANU [FI]

Classification:

- international:

G06F9/46: G06F9/455: G06F9/48: H04B7/26: G06F9/455;

G06F9/46; H04B7/26; (IPC1-7): G06F9/46

- European:

G06F9/48C2; G06F9/455H Application number: WO1999Fl00039 19990121

Priority number(s): Fi19980000135 19980121

Also published as:

US6631394 (B1)

JP2007164819 (A)

JP2002501248 (T)

HK1035416 (A1)

FI980135 (A)

more >>

Cited documents:

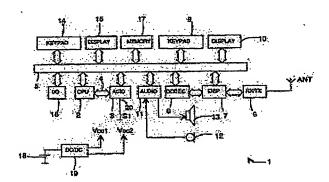
EP0360135 (A1)

US4993017 (A)

XP002075223 (A)

Abstract of WO 9938073 (A1)

An embedded system (1) comprising at least one processor (2) for running an operating system (OS_A, OS_B). The embedded system (1) further comprises: means (17, 401, 412) for running at least two operating systems (OS_A, OS_B) in said processor (2), a first operating system (OS_A) comprising a first group of threads (THA1, THA2, THA_IDLE), a second operating system (OS_B) comprising a second group of threads (THB1, THB2, THB_IDLE), means (nFIQ, nIRQ, SWI) for generating an interrupt (FIQ, IRQ, SWI) to said processor (2), means for examining (401, 603, 617) to the execution of which thread (THA1, THA2, THB1, THB2, THA_IDLE, THB_IDLE) the interrupt (FIQ, IRQ, SWI) that has come to the processor (2), affects, and means (401, 412, 603, 609, 617) for transmitting interrupt data to said operating system (OS_A, OS_B) which relates to the thread (THA1, THA2, THB1, THB2, THA_IDLE, THB_IDLE); affecting the interrupt (FIQ, IRQ, SWI) received by the processor (2).



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公表特許公報(A)

(11)特許出願公表番号 特表2002-501248 (P2002-501248A)

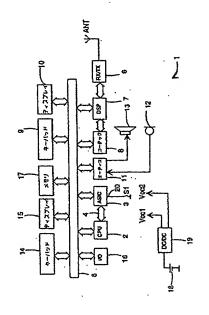
(43)公表日 平成14年1月15日(2002.1.15)

(51) Int.Cl. ⁷	設別記号	FI	テーマコード(参考)
G06F 9/46	3 4 0	G06F 9/46	340A 5B098
	3 1 1		311A 5K067
	350		350
H04B 7/26		H04B 7/26	Z
	:		
		審查請求 未請求	予備審査請求 有 (全 81 頁)
(21)出願番号	特顯2000-528913(P2000-528913)	(71)出願人 ノキア	モービル フォーンズ リミティ
(86) (22)出願日	平成11年1月21日(1999.1.21)	k ,	
(85)翻訳文提出日	平成12年7月21日(2000.7.21)	フィン	ランド国,エフアイエヌー02150
(86)国際出願番号	PCT/F199/00039	エスポー	ー, ケイララーデンティエ 4
(87)国際公開番号	WO99/38073	(72)発明者 ロンカ,	リスト
(87)国際公開日	平成11年7月29日(1999.7.29)	フィン	ランド国,エフイーエン-33530
(31)優先權主張番号	980135	タンペ	レ、アーリッカラントゥ 2 アー
(32) 優先日	平成10年1月21日(1998.1.21)	1	4
(33)優先権主張国	フィンランド (FI)	(72)発明者 サーリ	
•	•	フィン	ランド国,エフイーエン-33820
		タンペ	レ,ペークスオンカトゥ 21 ペー
		47	
		(74)代理人 弁理士	石田 敬 (外4名)
		,	最終頁に続く
		İ	

(54) 【発明の名称】 埋込みシステム

(57)【要約】

オペレーティングシステム (OS_A、OS_B)を動作させ るための少なくとも1つのプロセッサ(2)を備える埋 込みシステム(1)。この埋込みシステム(1)は、前 記プロセッサ(2)において少なくとも2つのオペレー ティングシステム(OS _A、OS_B)であって、第1オペ レーティングシステム(OS _A)はスレッド (THA1、THA 2、TEA __IDLB) の第1グループを備え、第2オペレー ティングシステム(OS _B)はスレッド (THB1、THB2、TH B_IDLE) の第2グループを備えるオペレーティングシ ステム (OS_A、OS_B)を動作させるための手段 (1 7、401、412) と、前配プロセッサ(2) に割込 みを作成するための手段 (nFIQ、nIRO、SWI)と、プロセ ッサ (2) に来た割込み (FIQ、IRQ、SWI)がどのスレ "> (THA1 . THA2. THB1. THB2. THA __IDLE. THB __ID LB) の実行に影響を及ぼすかを調べる(401、603、617) ための手段と、プロセッサ(2)に受け取られた割込み (FIQ、IRQ 、SW1) に影響を及ぼすスレッド(THA1 、THA 2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE)に関連する 割込みデータを前記オペレーティングシステム(OS _A



【特許請求の範囲】

【請求項1】 オペレーティングシステム(OS_A 、 OS_B)を動作させる ための少なくとも1つのプロセッサ(2)を備える埋込みシステム(1)であって、該埋込みシステム(1)は、

前記プロセッサ (2) において少なくとも2つのオペレーティングシステム ($0S A \ OS_B$) を動作させるための手段 (17、401、412) と、

スレッド (THB1、THB2、THB __IDLE) の第2グループを備える第2オペレーディングシステム (OS_B) と、

前記プロセッサ (2) に対する割込み (FIQ、IRQ、SWI) を作るための手段 (nFIQ、nIRQ、SWI) と、

前記プロセッサ (2) に来た割込み (FIQ 、TRQ 、SWI) がどのスレッド (TH A1、THA2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE) の実行に影響を及ぼすのか調べるための手段 (401、603、617) と、

プロセッサ (2) により受信された割込み (FIQ 、IRQ 、SWI) に影響を及ぼ すスレッド (THA1、THA2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE) に関連する割 込みデータを前記オペレーティングシステム (OS_A 、OS_B) に伝送するため の手段 (401、412、603、609、617) とを更に備えることを特徴 とする埋込みシステム。

【請求項2】 請求項1に記載の埋込みシステム(1)であって、前記調べるための手段(401、603、617)は、前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)のための少なくとも1つの、少なくとも部分的に共通の割込みハンドラ(603、617)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項3】 請求項1又は2に記載の埋込みシステム(1)であって、移動局機能とデータ処理機能とを備え、前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(0S_A、0S_B)のうちの、前記第1オペレーティングシステム(0S_A)は移動局機能の動作に関連し、前記第2オペレーティングシステム(0S_B)

)はデータ処理機能の動作に関連することを特徴とする埋込みシステム。

61

【請求項4】 請求項3に記載の埋込みシステム(1)であって、少なくとも部分的に移動局機能と関連する少なくとも1つのユーザインタフェース(UI1)と、少なくとも部分的にデータ処理機能と関連する少なくとも1つのユーザインタフェース(IU2)とを備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項5】 請求項4に記載の埋込みシステム(1)であって、前記移動 局機能に関連するユーザインタフェース(UI1)と、前記データ処理機能に関連するユーザインタフェース(UI2)とは、少なくとも部分的に共通の表示装置(10、15)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項6】 請求項4又は5に記載の埋込みシステム(1)であって、前記移動局機能に関連するユーザインタフェース(UI1)と、前記データ処理機能に関連するユーザインタフェース(UI2)とは、データを供給するための少なくとも部分的に共通の手段(9、14)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項 7 】 請求項 $1 \sim 6$ のいずれか一項に記載の埋込みシステム(1)であって、前記第 1 オペレーティングシステム(0S_A)のどのスレッド(THAI、THA2、THA __IDLE)も動作していないとき、前記第 1 オペレーティングシステム(0S_A)の実行から前記第 2 オペレーティングシステム(0S_B)の実行へ移行するための手段(2、THA __IDLE)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項8】 請求項 $1\sim7$ のいずれか一項に記載の埋込みシステム(1)であって、前記プロセッサ(2)に対する割込み(FIQ、IRQ、SWI)が前記第1 オペレーティングシステム(OS_A)のもとで少なくとも1 つのスレッド(TH A1、THA2、THA _IDLE)の動作に影響を及ぼすとき、前記第2 オペレーティングシステム(OS_B)の実行から前記第1 オペレーティングシステム(OS_A)の動作へ移行するための手段(2、SCH _A)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項9】 請求項1~8のいずれか一項に記載の埋込みシステム(1)であって、少なくとも前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は実時間オペレーティングシステムであることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項10】 請求項1~9のいずれか一項に記載の埋込みシステム(1) であって、前記プロセッサ(2) は少なくとも次のモード、

ユーザ・モード (USERモード)、

特権モード(SVC モード)、

未定義モード(UND モード)、

1つ又はそれより多い割込みモード(FIQ モード、IRQ モード、SWI モード)、を有し、前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は少なくとも部分的に前記未定義モード(UND モード)で動作するようになっており、前記第2オペレーティングシステム(OS_B)は少なくとも部分的に前記ユーザ・モード(USERモード)で動作するようになっており、前記割込みハンドラ(603、617)は何らかの割込みモード(FIQ モード、IRQ モード、SWI モード)で動作するようになっていることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項11】 請求項 $1\sim10$ のいずれか一項に記載の埋込みシステム(1)であって、スレッドの前記第1グループの1つのスレッド(THA1、THA2、TH A __IDLE)は前記第2オペレーティングシステム(OS_B)を備えることを特徴とする埋込みシステム。

【請求項12】 請求項2~10のいずれか一項に記載の埋込みシステム(
1)であって、少なくとも2つの割込み(FIQ、IRQ、SWI)のための少なくと
も2つの割込みサービス・ルーチンと、前記少なくとも2つの割込みサービス・
ルーチンから前記割込み(FIQ、IRQ、SWI)との関連で使用される1つの割込
みサービス・ルーチンを選択するための手段(2)とを備えることを特徴とする
埋込みシステム。

【請求項13】 埋込みシステム(1)のプロセッサ(2)でオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)を実行するための方法であって、該方法は、少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)が前記プロセッサ(2)で実行され、

前記第1 オペレーティングシステム(OS_A)に関連して、前記第1 グループのスレッド(THA1、THA2、THA __IDLE)が実行され、

前記第2オペレーティングシステム(OS_B)に関連して、前記第2グループ

のスレッド (THB1、THB2、THB __IDLE) が実行され、

前記プロセッサ (2) に対する割込み (FIQ 、IRQ 、SWI) がもたらされ、 前記プロセッサ (2) に到達した割込みがどのスレッド (THA1、THA2、THB1、 THB2、THA __IDLE、THB __IDLE) の実行に影響を及ぼすかが調べられ、

前記プロセッサ (2) に受け取られた割込みについての情報が、前記プロセッサ (2) に受け取られた前記割込み (FIQ、IRQ、SWI) に影響を及ぼすスレッド (THA1、THA2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE) に関連する前記オペレーティングシステム (OS_A、OS_B) に伝えられることを特徴とする、埋込みシステム (1) のプロセッサ (2) でオペレーティングシステム (OS_A、OS_B) を実行するための方法。

【請求項14】 請求項13に記載の方法であって、前記プロセッサ(2) に受け取られた割込み(FIQ、IRQ、SWI)を調べるとき、前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)に少なくとも部分的に共通の少なくとも1つの割込みハンドラが使用されることを特徴とする方法。

【請求項15】 請求項13に記載の方法であって、前記埋込みシステム(
1) で移動局機能とデータ処理機能とが実行され、前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)のうちの、前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は前記移動局機能の実行に関連し、前記第2オペレーティングシステム(OS_B)は前記データ処理機能に関連することを特徴とする方法。

【請求項16】 請求項15に記載の方法であって、前記移動局機能は前記第1ユーザインタフェース(UI1) により使用され、前記データ処理機能は前記第2ユーザインタフェース(UI2) により使用されることを特徴とする方法。

【請求項17】 請求項16に記載の方法であって、前記移動局機能と前記 データ処理機能とは少なくとも部分的に共通の表示装置(10、15)で表示さ れることを特徴とする方法。

【請求項18】 請求項16又は17に記載の方法であって、前記移動局機能と前記データ処理機能とを使用するために、少なくとも部分的に共通の手段(9、14)によってデータが供給されることを特徴とする方法。

【請求項19】 請求項13~18のいずれか一項に記載の方法であって、

前記第1オペレーティングシステム(OS_A)のどのスレッド(THA1、THA2、THA2、THA2、THA2」は もラン・モードになっていない段階において、前記第1オペレーティングシステム(OS_A)の実行から前記第2オペレーティングシステム(OS_B)の実行への変換が行われることを特徴とする方法。

【請求項20】 請求項13~19のいずれか一項に記載の方法であって、前記プロセッサ(2)により受け取られた割込み(FIQ、IRQ、SWI)が前記第1オペレーティングシステム(OS_A)のもとで少なくとも1つのスレッド(THA1、THA2、THA_IDLE)の実行に影響を及ぼす段階において、前記第2オペレーティングシステム(OS_B)の実行から前記第1オペレーティングシステム(OS_A)の実行への変換が行われることを特徴とする方法。

【請求項21】 請求項13~20のいずれか一項に記載の方法であって、 少なくとも前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は実時間オペレーティ ングシステムであることを特徴とする方法。

【請求項22】 請求項 $13\sim21$ のいずれか一項に記載の方法であって、前記第1グループのスレッドのうちの1つのスレッド(THA1、THA2、THA __IDLE)において前記第2オペレーティングシステム(OS_B)が実行されることを特徴とする方法。

【請求項23】 請求項22に記載の方法であって、スレッドの前記第1グループの各スレッド (THA1、THA2、THA __IDLE) について優先順位が決定され、前記第2オペレーティングシステム (OS_B) の実行時間を増やすために、前記第2オペレーティングシステム (OS_B) が実行されるスレッドの優先順位を高めることができることを特徴とする方法。

【請求項24】 オペレーティングシステム $(OS_A 、 OS_B)$ を実行する ための少なくとも1つのプロセッサ (2) を備える通信装置 (1) であって、該 通信装置 (1) は、

前記プロセッサ(2) において少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B) を動作させるための手段(17、401、402)と、

スレッド (THA1、THA2、THA:__IDLE) の第1グループを含む第1オペレーティングシステム (OS__A) と、

スレッド (THB1、THB2、THB __IDLE) の第2グループを含む第2オペレーティングシステム (OS_B) と、

前記プロセッサ (2) に対して割込み (FIQ、IRQ、SWI) を作るための手段 (nFIQ、nIRQ、SWI) と、

前記プロセッサ (2) に来た割込み (FIQ、IRQ、SWI) がどのスレッド (TH A1、THA2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE) の実行に影響を及ぼすか調べるための手段 (401、603、617) と、

前記プロセッサ(2)により受け取られた割込み(FIQ、IRQ、SWI)に影響を及ぼすスレッド(THA1、THA2、THB1、THB2、THA __IDLE、THB __IDLE)に関連する割込みデータを前記オペレーティングシステム(OS_A、OS_B)に伝えるための手段(401、412、603、609、617)とを更に備えることを特徴とする通信装置。

【請求項25】 請求項24に記載の通信装置(1)であって、前記調べるための手段(401、603、617)は前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A 、 OS_B)のための、少なくとも1つの、少なくとも部分的に共通の割込みハンドラ(603、617)を備えることを特徴とする通信装置

【請求項26】 請求項24又は25に記載の通信装置(1)であって、移動局機能とデータ処理機能とを備え、前記少なくとも2つのオペレーティングシステム(OS_A、OS_B)のうちの、前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は前記移動局機能の動作に関連し、前記第2オペレーティングシステム(OS_B)は前記データ処理機能の動作に関連することを特徴とする通信装置。

【請求項27】 請求項26に記載の通信装置(1)であって、少なくとも 部分的に移動局機能に関連する少なくとも1つのユーザインタフェース(UI)と、少なくとも部分的にデータ処理機能に関連する少なくとも1つのユーザインタフェース(UI2)とを備えることを特徴とする通信装置。

【請求項28】 請求項27に記載の通信装置(1)であって、前記移動局機能に関連する前記ユーザインタフェース(UI1)と、前記データ処理機能に関連する前記ユーザインタフェース(UI2)とは、少なくとも部分的に共通の表示装置

(10、15)を備える含むことを特徴とする通信装置。

【請求項29】 請求項27又は28に記載の通信装置(1)であって、前記移動局機能に関連する前記ユーザインタフェース(UI1)と、前記データ処理機能に関連する前記ユーザインタフェース(UI2)とは、少なくとも部分的に共通の、データを供給するための手段(9、14)を備えることを特徴とする通信装置

【請求項30】 請求項24~29のいずれか一項に記載の通信装置(1)であって、前記第1 オペレーティングシステム(OS_A)のどのスレッド(THA1、THA2、THA __IDLE)も動作していないときに前記第1 オペレーティングシステム(OS_A)の実行から前記第2 オペレーティングシステム(OS_B)の実行へ移行するための手段(2、THA __IDLE)を備えることを特徴とする通信装置。

【請求項31】 請求項24~30のいずれか一項に記載の通信装置(1)であって、前記プロセッサ(2)に対する割込み(FIQ、IRQ、SWI)が前記第1オペレーティングシステム(OS_A)のもとで少なくとも1つのスレッド(TH A1、THA2、THA __IDLE)の動作に影響を及ぼすときに前記第2オペレーティングシステム(OS_B)の実行から前記第1オペレーティングシステム(OS_A)の動作へ移行するための手段(2、THA __SCH _A)を備えることを特徴とする通信装置。

【請求項32】 請求項24~31のいずれか一項に記載の通信装置(1)であって、少なくとも前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は実時間オペレーティングシステムであることを特徴とする通信装置。

【請求項33】 請求項24~32のいずれか一項に記載の通信装置(1)であって、前記プロセッサ(2)は少なくとも次のモード、

ユーザ・モード (USERモード)、

1つ以上の割込みモード(FIQ モード、IRQ モード、SWI モード)、を有し、 前記第1オペレーティングシステム(OS_A)は少なくとも部分的に前記未定義 モード(UND モード)で動作するようになっており、前記第2オペレーティング システム (OS_B) は少なくとも部分的に前記ユーザ・モード (USERモード) で動作するようになっており、割込みハンドラは何らかの割込みモード (FIQ モード、IRQ モード、SWI モード) で動作するようになっていることを特徴とする通信装置。

【請求項34】 請求項24~33のいずれか一項に記載の通信装置(1) であって、スレッドの前記第1グループの1つのスレッド(THA1、THA2、THA __ IDLE)は前記第2オペレーティングシステム(OS_B)を備えることを特徴とする通信装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

本発明は、付随する請求項1のおいて書き部分に記載のシステムに関する。本 発明は、更に、付随する請求項13のおいて書き部分に記載の方法と、請求項2 4のおいて書き部分に記載の通信装置とに関する。

[0002]

エレクトロニクス産業では、基本的機能コンポーネントとしてある種のマイク ロプロセッサ又は対応するプロセッサを有する数々の装置が設計されている。こ のプロセッサを例えばマイクロコントローラと関連させて置くことができ、それ は同じマイクロチップ内に置かれた周辺装置を有する。これらの装置は埋込みシ ステムとも称され、その例はセルラー・ネットワーク移動局CMT (Cellular Mobi le Telephone: セルラー移動電話) 等の移動局、PC (Personal Computer :パー ソナルコンピュータ)、PDA (Personal Digital Assistant : パーソナルディジ タルアシスタント)等である。そのような装置を制御するために、システムのタ イミングを整え、資源を制御し、メッセージを処理すると共にいろいろなプログ ラム・ブロック間でメッセージを伝送するという基本タスクを有する、装置固有 のオペレーティングシステムがしばしば設計される。通常、その種のオペレーテ ィングシステムはいわゆる実時間オペレーティングシステム(RTOS)である。その ような実時間オペレーティングシステムの典型的特徴は、例えば、キーを押す動 作などの外部割込みについての応答時間あるいはタイミングを予測するためにそ れを使用することができるという事実、メモリ資源の使用がなるべく少なくされ ているという事実、及び、付加的に、実時間オペレーティングシステムはタスク を制御するのに非常に効率が良いという事実である。更に、実時間オペレーティ ングシステムでは、例えば携帯装置においてバッテリの動作時間を長くするため に、容量を制御するための特性がしばしば設計される。そのような実時間オペレ ーティングシステムのサイズは、プログラムコード及び情報メモリ(RAM、ラ ンダムアクセスメモリ)については普通は10kBと100kBとの間である。

[0003]

非実時間オペレーティングシステムは、例えば、いろいろな動作をさせるとき

の応答時間が実時間オペレーティングシステムにおける応答時間より長いという 事実、また一方では、非実時間オペレーティングシステムでは応答時間を予測す ることはできないという事実において、実時間オペレーティングシステムとは違 っている。マルチタスク方式の非実時間オペレーティングシステムでは、各実行 プロセスは、優先レベルが同じかあるいはより低い他のプロセスの動作を阻止し 、応答時間も長くなることがある。更に、非実時間オペレーティングシステムに はオペレーティングシステムのカーネルで決定する応答時間は無く、そのことが 、そのようなオペレーティングシステムの実行速度の予測可能性を困難にする。

[0004]

移動局は、限られた容量のメモリと、他のシステム資源とを有する。更に、移動局には、書込み可能な大容量記憶装置(ハードディスク)あるいはFLASHメモリ等のメモリカード等の、周辺装置のためのシステム・サポートを持っていないことがしばしばある。移動局には普通はプログラムを動的にシステムにロードするための可能性が設けられていない、すなわち、移動局のソフトウェアは製造段階でこの移動局にロードされるか、あるいは場合によっては例えば保守点検との関係でプログラムを更新することができる。更に、移動局のソフトウェアは通常は移動局メーカによって製造されて試験されるので、多くの移動局はメモリ管理ユニット(MMU)を備えていない。このような背景から、装置固有の実時間オペレーティングシステムは、上記の特性をサポートするものを備えていない

[0005]

パーソナルコンピュータ及びパーソナルディジタルアシスタントを製造している会社は、上記特性のためのサポートを有するオペレーティングシステムを開発しているけれども、それらのオペレーティングシステムは、そのままでは実時間で動作しなくて、一定の動作をさせるために最大応答時間を予測するためにそれらを使用することはできない。そのようなオペレーティングシステムのサイズは通常は200kBから数MBの範囲にあり、それらを移動局等の携帯可能な機器に適合させることは必ずしも容易なことではない。

[0006]

実時間オペレーティングシステム、特にデータプロセッサ向けに開発されたオペレーティングシステムには部分的に相反する必要条件があり、このオペレーティングシステム向けの同じプログラミング・インタフェースのあるオペレーティングシステムを、小メモリ消費及び実時間特性等の全ての必要な特性と同時に達成することは困難である。

[0007]

近時、データプロセッサと電気通信装置との両方を組み合わせた電子装置が開発されている。そのような装置は本明細書では通信装置と称される。そのような装置の1例はノキア9000コミュニケータであり、これはデータ処理の機能及び移動局の機能の両方を持っている比較的に小型の装置である。しかし、この種の複合装置の1つの目的は、前に開発された製品をなるべく多く利用することであり、その場合、1つの目的はそれらの種々の装置向けのソフトウェアをこの新しい装置と両立し得るように保つことである。このことは、データ処理部分にそれ自身のプロセッサを設けると共にそれ自身のオペレーティングシステムをその中に設けることによって達成されており、同様に、実現される移動局はそれ自身のプロセッサとそれ自身のオペレーティングシステムとを有する。このようにして、前の製品開発の結果をなるべく効率よく利用すると共に装置の事業化を促進することが可能となっている。しかし、別々のプロセッサは、普通は単一プロセッサによる解決策で得ることができるよりも多くの容量を消費し、そのような携帯装置は効率が更に良いバッテリを必要とするか、さもなければ、その実行時間を別々の装置で可能であるよりも長くすることはできない。

[0008]

1つのプロセッサで2つのオペレーティングシステムを動作させることは、従来技術の解決策では、どちらのオペレーティングシステムの特徴をも利用して該オペレーティングシステムを実現することにより達成されている。この種の組み合わせには問題があって、例えば、オペレーティングシステムが非常に異なった種類の特性を持っている場合には組み合わされるべきオペレーティングシステムの特性の全てを実施することは不可能である点である。このことに起因して、例えば、それらのオペレーティングシステムのために開発されたアプリケーション

・プログラムの全てを利用することはできないか、あるいは利用するためには当該アプリケーション・プログラムを変更することが必要である。更に、新しいアプリケーションが開発されるとき、1つのオペレーティングシステムに基づいて作られたアプリケーション・プログラムを他のオペレーティングシステムに従って変更しなければならない。このことが所要の作業に加わると共に間違いの可能性を加える。

[0009]

更に、特許US5、278、973号は、1つのプロセッサで数個のオペレーティングシステムを使用することのできるデータプロセッサを開示している。しかし、それらのオペレーティングシステムのうち、1度に使えるのは1つだけである。オペレーティングシステムを変更するには、使用中のオペレーティングシステムの実行を止め、データプロセッサを再起動する必要がある。

[0010]

本発明の1つの目的は、1つのプロセッサ等によって少なくとも2つのオペレーティングシステムの動作を実行することのできる埋込みシステムを達成することである。本発明は、各割込みがどのオペレーティングシステムのスレッドに作用するかを調べるために少なくとも1つの、少なくとも部分的に共通の割込みハンドラを形成し、割込みデータをそれぞれのオペレーティングシステムに伝えるというアイデアに基づいている。本発明の埋込みシステムは、付随の請求項1の特徴部分に記載されているものを特徴とする。本発明の方法は、付随の請求項13の特徴部分に記載されているものを特徴とする。本発明の通信装置は、付随の請求項24の特徴部分に記載されているものを特徴とする。

[0011]

本発明は、従来技術の解決策を越える顕著な利点を提供する。プロセッサにより消費される容量は、通常は、各オペレーティングシステムのために別々のプロセッサを使う場合よりも少ない。更に、メモリ等の共通コンポーネントをより多く使えるので、必要なスペースが少なくなる。本発明の埋込みシステムは、開発されたアプリケーション・プログラムを変更無しに使用することを可能にし、更に、一方のオペレーティングシステムに基づいて他方のオペレーティングシステ

ムに従って開発されたアプリケーション・プログラムを始めに変更する必要無しにどのオペレーティングシステムのためにも新しいアプリケーションを更に開発することができる。本発明は、更に、2つのオペレーティングシステムが両方のオペレーティングシステムの特徴を利用できるように組み合わされている解決策や、各々のオペレーティングシステムが自由に使えるプロセッサを有する解決策と比べたときに、作業量と、発生する可能性のある間違いとを減少させる。更に、本発明の解決策は、例えば移動局機能の実施のための、一定のアプリケーションあるいはアプリケーション領域で更に最適化され得るオペレーティングシステムのどの特徴をも緩めない。

[0012]

更に、携帯可能な装置では、電力消費量が少なくなっているので、1回のバッ テリ充電で長い動作時間が得られる。

[0013]

次に、添付図面を参照して本発明を更に詳しく説明する。

[0014]

本発明をよりよく理解するために、始めに従来技術のプロセッサ及びオペレー ティングシステムについて図1~3を参照して説明をする。

[0015]

命令セットにより、プロセッサを2つのクラス、すなわち完全命令セット・コンピュータ(CISC: complete instruction set computer)と簡略命令セット・コンピュータ(RISC: reduced instruction set computer)とに分けることができる。簡略命令セット・コンピュータでは、あまりありふれていない命令の一部分は取り除かれている、例えば、アドレス指定フォームの数は完全命令セット・コンピュータのよりも少なくて良い。しかし、普通のアプリケーション・プログラムでは、アプリケーション・プログラムを実現するために非常に少量の命令が使用され、必要なアプリケーション・プログラムを簡略命令セット・コンピュータにより実行することが普通は可能である。完全命令セットコンピュータと比べての簡略命令セットプロセッサの利点は、例えば、実行速度を高めることができ、また一方では、プログラム・コードが必要とするメモリ・スペースは

完全命令セットコンピュータが使われるときより小さいという事実である。特に 、プログラム・メモリの量が減少すると、装置のための容量の必要性も減少し、 また一方では、装置のサイズを減少させることができる。

[0016]

実用的な実施形態では、マイクロコントローラがしばしば使用され、それは、実際のプロセッサと、それに接続される、例えばランダムアクセスメモリ(RAM)、読出し専用メモリ(ROM)、入/出力装置(I/O)、タイマ、アナログーディジタル変換器(A/D変換器)、ディジタルーアナログ変換器(D/A変換器)などの補助コンポーネントとを含んでいる。これらのいろいろなユニット間のインタフェース・ラインをなるべく小さくすることができ、装置のサイズを更に減少させることができ、また一方では、これらのいろいろなユニット間での信号の伝送を加速することができる。マイクロコントローラ製造は、種類の異なるマイクロコントローラを生産し、それらは同じプロセッサを持つことができるが、周辺コンポーネントの量及び種類はまちまちであって良くて、各アプリケーションには、必要ならば、それに最適のマイクロコントローラを設けることができる。

[0017]

本明細書において前述したように、マイクロプロセッサ又は対応するプロセッサを利用するような装置のために、いわゆる基本ソフトウェアとして動作するオペレーティングシステムが開発される。このオペレーティングシステムは装置のいろいろなユニットの制御、データの読出しなどを担当し、そのような装置でのアプリケーション・プログラムの使用を可能にする。例えばパーソナルコンピュータでは、該コンピュータがオンにされるとき、オペレーティングシステムがプログラムメモリにロードされ、それは一定の初期設定動作を実行する。その後、ユーザは希望するアプリケーション・プログラムを始動させることができ、その時オペレーティングシステムはユーザにより与えられたコマンドを受け取り、当該アプリケーション・プログラムを探索し、それをプログラムメモリにロードし、アプリケーション・プログラムを始動させる。多重処理システムでは、表面上は同時に数個のそのようなアプリケーション・プログラムを使用することが可能

であり、アプリケーション・プログラムは、これらのいろいろなアプリケーション・プログラム間で実行時間及びスケジューリングを与えることに対処する。更に、オペレーティングシステムのタスクは、それらのいろいろなアプリケーション・プログラム間で信号を伝送し、必要ならばアプリケーション・プログラムと周辺装置との間でのシグナリングを整えることである。

[0018]

オペレーティングシステムは、プロセスの実行をいわゆるスレッドとして制御することができる。1つのスレッドは1つ又は数個のプロセスの実行に関連する機能を備えることができ、その一方で1つのプロセスは1つまたはそれより多いスレッドに分けられる。スレッドの実行は、オペレーティングシステムのスケジューラにより制御される。換言すると、スレッドは、オペレーティングシステムによりプロセスに与えられる一種のサポートである。

[0019]

知られているオペレーティングシステムでは、普通は次の特性を見いだすこと ができる。ユーザにより与えられた、例えば当該コマンド中のアプリケーション ・プログラムの名前を読み出してユーザがこのアプリケーション・プログラムに より伝送されるべく与えたパラメータを認識するなど、ユーザにより与えられた コマンドを解釈するコマンド・インタープリタと、いろいろなプロセスへの資源 の割り当てを行うスケジューラと、割込みに反応してこの割込みにより要求され ている例えば割込み要求のオペレーティングシステムへの伝送などの処置を実行 する割込み要求サービスと、である。更に、オペレーティングシステムは、例え ばキーパッドを読む、ディスプレイに書込みをする、存在することのある外部イ ンタフェースを制御する機能のためのものなど、機能ブロックを有する。資源は 、例えばメインメモリ、周辺装置、及びプロセッサ時間の使用を含む。オペレー ティングシステムは、例えば、実行されるべき各プロセスのためのメモリ領域を 予約するが、プロセスはデータを書くことができ、プロセスはデータを読む。あ るプロセスが該プロセスのために予約されているこのメモリ領域の外側に書こう と試みた場合、メモリ制御ユニットは普通はその書込みを妨げて通常はそのよう なプロセスの動作を停止させる。

[0020]

多くのプロセッサはユーザ・モード及び特権モード(管理モード及びカーネル・モードなども)などの、種々の使用モードを依然として有する。ユーザにより開始されるアプリケーション・プログラム及び他のプロセスは、普通はユーザ・モードに従って動作するようにセットされる。対照的に、オペレーティングシステム、及びそれにより始動されるプロセスの一部分は通常は特権モードで動作する。ユーザ・モードは限られた動作だけが可能であって、例えばプロセスのコマンドの一部は特権モードでだけ作用し、それをユーザ・モードで使用することはできない。あるオペレーティングシステムでは、特権動作モードは数個の、例えば3個の、レベルを有する。動作モードのカーネルは、最大の権利を有する特権モードの第1レベルで実行される。第2レベルは例えば制御ルーチン等を有する(エグゼクティブ)。第3レベルは例えばコマンド・インタープリタを有する。

[0021]

プロセッサ2は一般に割込みを使用する可能性を含んでいる。プロセッサ2の 外部から割込み要求を1つ又は数個の割込みサービス・ラインnIRQ、nFIQ(図4 b) で伝送することができ、そのモードの変更、例えば論理モード1から論理モ ード0への変更、はプロセッサ2に対する割込みの原因となる。プロセッサ2に 対する割込み要求は、実質的に遅延無しに、あるいはより高位の優先順位の割込 み要求が待機していないときに、それぞれの割込みサービス・ルーチンを動作さ せるようにプロセッサ2を転換させる。割込みサービス・ルーチンでは、割込み 処理動作の少なくとも一部分が実行される。それらのハンドリング動作は、例え ばそれぞれのアプリケーションと、割込みの原因とによる。割込みサービス・ル ーチンの動作は、実行中のプロセス及びオペレーティングシステムの動作を遅く するので、特に実時間オペレーティングシステムでは、割込みサービス・ルーチ ンをなるべく短くかつ高速にしようとする試みがなされる。割込みサービス・ル ーチンでは、オペレーティングシステムのために例えば割込みと、割込み処理処 置の一部分が実行しようと待機している情報の状態可変通知をセットすることが 可能であり、その場合オペレーティングシステムは例えばそのスケジューリング 処理手順に従ってそれらの動作の実行を制御する。割込みサービス・ルーチンへ の伝送は、種々の割込みブロッキング及びマスキングの影響も受ける。割込みが ディスエーブルにされると、割込み要求は普通は割込みブロッキングのキャンセ ルを待つ状態とされ、その後に割込み要求はその優先順位に応じて有利に処理さ れる。割込みは、ほとんどのプロセッサ2において選択的にも防止されることが でき、そのバックアップには、割込みマスク・レジスタ等において各割込みにイ ネーブル状態又はディスエーブル状態が与えられる。

[0022]

割込み要求は、例えば、シリアル・バスを通して受け取られた情報に起因するシリアル・バス割込み要求、キーパッドのキーを押したことに起因する割込み要求、タイマに起因する割込み要求、あるいは実行中のプロセスにより形成されるいわゆるプログラム割込み要求など、外部装置により与えられた信号に基づいて作成される。割込みについて優先順位が決定され、相対的に低位の割込みサービス・ルーチンの実行は相対的に高位の割込みによって中断させられることがある。対照的に、相対的に高位の割込みサービス・ルーチンは普通は相対的に低位の割込みサービス・ルーチンによって割り込まれない。オペレーティングシステムのための基本タイミングを達成するために、普通はタイマが使用され、これは一定の時間をおいてプロセッサに対する割込み要求を作成し、それは、タイマの割込みサービス・ルーチンを実行するように変化する。その結果として、タイマの割込みサービス・ルーチンを実行するように変化する。その結果として、タイマの割込みサービス・ルーチンを実行するように変化する。

[0023]

特許US5,515,538は、データ・プロセッサの多重処理オペレーティングシステムにおいて割込みを処理する1つの方法を開示している。その方法では、割込みハンドラが自分自身のスレッドを形成するように構成され、これに対して割込み状態において実行が向けられる。しかし、この刊行物で紹介された方法は、1オペレーティングシステムの装置にだけ関しており、それは、このオペレーティングシステムのプロセスを動作させるために同時に数個のプロセッサを包含することができる。

[0024]

次に、1つの多重処理オペレーティングシステムの動作を簡略化した形で解説 する。オペレーティングシステムのスケジューラは、一定間隔で、どのアプリケ ーション・プログラム、すなわちプロセス、をその時に実行するべきか調べる。 このスケジューラは、例えばタイマ割込みによって起動される。各アプリケーシ ョン・プログラムは、更に、1つまたはいくつかのスレッドを含んでいることが あり、各スレッドは、1つのプロセッサ・システムで異なる時に動作する。1つ のスレッドは例えばキーパッド等の周辺インタフェースでのデータの読出しであ り、第2のスレッドはデータの処理であり、第3のスレッドは例えば処理済みの データのディスプレイ等の周辺装置への書込みであって良い。このアプリケーシ ョン・プログラムが始動されるとき、スケジューラは一度に各スレッドについて の実行時間とスレッドを、動作するための繰返し間隔とを定めている。スケジュ ーラは、スレッドの実行を開始し、この実行時間が経過した後にスレッドを待機 へ移し、そして、もし必要ならば、このスレッドのデータをメモリ手段に記憶し て、同じかあるいは異なるプロセスであって良い新しいスレッドの実行を開始す る。スケジューラは、全てのスレッドを実行した後、新しい実行ラウンドを開始 するか、あるいはどのスレッドの実行間隔も満了していない場合には、いわゆる アイドル・スレッドが実行される。しかし、上記スレッドの実行時間の間に、割 込み要求が発生する可能性があり、その場合にはそれらの割込み要求の優先順位 に基づいてオペレーティングシステムは割込みサービス・ルーチンを実行し始め 、あるいはスケジューラが割込みサービスを実行するのに適する時間を決めて、 割り込まれたスレッドを実行し続ける。例えばキーパッド・インタフェースによ り達成された割込み状況において、キーパッド割込みプログラムは、押されたキ ーのコードを読み取り、それを一時記憶場所に記憶する。その割込みサービス・ ルーチンが終了した後、オペレーティングシステムのスケジューラは、キー押し の試験プログラムのための実行時間を決めて、キーパッド割込みについて決めら れている優先順位が割り込まれたプログラム・スレッドの優先順位を越えなかっ たならば割り込まれたプログラム・スレッドに戻る。

[0025]

添付の図1は1オペレーティングシステムの層構造の例を示している。オペレ

ーティングシステムの最低部はカーネルであり、その次のレベルはメモリ制御に 関連する部分から成り、第3レベルはファイル・システム部分である。これらの 3レベルより上には、例えばコマンド・インタープリタ、プロセス(図示せず) 、インタフェース・プログラム、スケジューラ機能、等々が位置している。

[0026]

次に、あるオペレーティングシステムのカーネルの構造を説明する。カーネル の動作のための主要部分は、割込み処理、プロセスの制御、及び周辺装置の制御 である。割込み処理は、割り込まれたプログラムのデータの記憶と、正しい割込 みサービス・ルーチンの実行の制御とを含む。プロセスの制御は、例えばプロセ スを作成すること、実行時間を決定すること(スケジューリング)、プロセスの 動作を終了させること、タイミング、等々を行う。周辺装置の制御機能は、例え ばデータ伝送を開始させること、及び、各周辺装置に関連する1つ以上の割込み の処理を含む。オペレーティングシステムの見地からは、プロセスは常に3つの モード、すなわちレディ(READY)・モード、動作モード及び待機モード、 のうちの1つである。このモード分割が、付随する図2に示されている。実行モ ードは、その時に実行されているプロセスを含んでおり、1プロセスを含むシス テムはこのモードでは最大で1つのプロセスを有する。実行モードで実行される べく待っているプロセスはレディ・モードとなっている。スケジューラのタスク は、レディ・モードの1つのプロセスを実行モードで実行される1つのプロセス として選択することである。待機モードは、キー押し、資源の再割り当てなど、 何らかの動作を待っているプロセスを備える。

[0027]

スケジューラは、最高優先順位のプロセスをレディ・モードから実行モードに移す。実行モードにおいて、プロセスは、例えば、その実行が待機を含む何らかのオペレーティングシステム・サービスを要求するなど、通常はそれ自身の要求によって待機モードに移る。待機モードからレディ・モードへの移行は、前記待機が終わろうとするときに行われる。スケジューラが例えば割込み処理を終了するなど、実行されるべき他のプロセスを変更するような場合にも、プロセスを実行モードからレディ・モードに戻すことができる。

[0028]

カーネルの実現は、普通は、その要素がオペレーティングシステムの領域にある空きメモリ空間から割り当てられる2方向チェーン・リストである多数の動的情報構造を通常は伴う。例えば、各プロセスのデータはプロセス制御ブロック(PCB)で有利に維持される。プロセス要素はプロセス・テーブルにまとめられており、そのサイズは、システムにおけるプロセスの量に上限を設定する。付随する図3に示されているこの例は、基本要素に例えば次の情報を含んでいる。

プロセスステータス:待機、実行可能又は実行、

プロセスの名称、

プロセスの優先順位、

割り込まれたプロセスの情報(環境)の記憶(スタック)についての状況、 割り当てられた資源についてのデータ:メモリ、装置、開放ファイルなど、 プロセス割り当てのトラッキングに関連するフィールド、

認可に関連するフィールド。

[0029]

これはプロセス要素の実現の例に過ぎなくて、実際の実施形態では、これらは 大幅に変化し、プロセス要素のデータは大幅にまちまちであって良いことに言及 しておく。

[0030]

プロセス記号は、例えばシーケンス番号などの、そのプロセスの名称である。 このプロセスの名称に基づいて、オペレーティングシステムはいろいろなプロセス同士を分ける。プロセスが2つ以上のスレッドを含んでいる場合には、プロセス記号、又はこのプロセス要素の他のフィールドはスレッドのこの番号についての情報も含むことができる。プロセスのステータスを知らせるために、ステータスフィールドが使用される。オペレーティングシステムは、プロセスの状態が変化するときにこのステータスフィールドの値を変更する。スケジューラはプロセスの実行シーケンスを決定するために優先順位フィールドの値を使用し、例えばこのフィールドに含まれている数値が大きいほど当該プロセスの優先順位は高い。待機モードのプロセスの優先順位フィールドの値を比較することにより、スケ ジューラは最高の優先順位値のプロセスを次に実行されるプロセスとして選択する。

[0031]

次に、新しいプロセスの作成について説明する。本例では、プロセスは、装置のメモリ手段内のファイルに、例えば書込み可能な大容量記憶装置に、記憶される。このプログラムはファイル名に従って認識される。オペレーティングシステムのカーネルは、プロセスを起動するためのサービス・ルーチンを備えており、そのサービス・ルーチンにパラメータとして与えられる名称は、そのファイルの名称であるのが有利である。この起動サービス・ルーチンは、そのプロセスのためにプロセス・テーブル上にプロセス要素を形成し、メインメモリの領域をプロセスに割り当てる。このプログラム・ファイルの内容は、それのために予約されているメモリ領域に読み込まれ、プロセス要素のフィールドが適当な値で初期化され、その後にプロセスを立ち上げて実行待ちの状態とすることができる。このプロセスのために使われる記号は、例えば、次の自由プロセス記号であって良い。該プロセスのステータスは有利には、値レディにセットされる。オペレーティングシステムのスケジューラは、そのスケジューリング処理手順に従って、これらのプロセスを実行に向けて制御する。

[0032]

プロセスがスレッドとして実行されるオペレーティングシステムでは、起動サービス・ルーチンがプロセスから1つ又は数個のスレッドを形成すると共にプロセス・テーブル上にスレッドのためのプロセス要素を形成するように、上記のプロセス作成をそれぞれ適合させることが可能である。

[0033]

更に、オペレーティングシステムは周辺装置を制御するために1つの重要な特徴、いわゆるデバイス・ドライバ、を含んでいる。デバイス・ドライバは、ディスプレイ、キーパッド、コーデック等の周辺装置を制御するために必要なルーチン及び情報構造を備える。必要なルーチンは、例えば、装置の動作を初期化すること、読み書き、端末の特性を設定する等の制御ルーチン、装置に関連する割込みを処理するルーチンなどである。装置に関連する変数及び情報構造を例えばい

わゆる装置記述子に集めることができる。この種の情報は例えば次の通りである

装置に対して待ち合わせしている転送要求のパラメータ・ブロック同士が連鎖 形成されるワーク・キュー。同時値及び書込みが可能である場合、2つのワーク ・キューがある。当該パラメータ・ブロックは、例えばデータ・バッファの場所 に関連する情報など、転送要求のパラメータ、転送されるべきブロックの番号、 などを含む。

デバイス・ドライバ・ルーチンのアドレス、

転送制御に必要とされる装置の変数及びモード・データ、並びに 装置固有のパラメータ。

[0034]

あるシステムでは、デバイス・ドライバはオペレーティングシステムのプロセスである。このプロセスは永久ループで動作し、そこでプロセスは始めに転送要求メッセージを待つ。そのようなメッセージを受信した後、デバイス・ドライバ・プロセスは転送を起動し、割込みメッセージを待つ。オペレーティングシステムの割込みハンドラは、割込みメッセージのデバイス・ドライバ・プロセスへの伝送を担当する。実際の装置では、デバイス・ドライバ・プロセスは通常は高い優先順位を有し、オペレーティングシステムのカーネルは実時間で動作する。

[0035]

書込み可能な大容量記憶装置から読み出すときには、その読出し動作は例えば 次のように動作する。装置テーブルから、それぞれの装置記述子のアドレスが始 めに探索される。その後、読出しルーチンのアドレスが装置記述子から取り出さ れる。読出しルーチンは、転送要求のパラメータからパラメータ・ブロックを形 成する。転送が当該装置によって現在行われつつあるならば、すなわちこの装置 が他のプロセスにより使用されているならば、パラメータ・ブロックはワーク・ キューの中の最後のものとしてつながれ、待機が行われる。この装置が使用可能 で、ワーク・キューが空であるならば、パラメータ・ブロックはワーク・キュー の第1ブロックとなるようにつながれる。その後、ブロックの番号はシート表面 、トラック及びセクタの番号に変更され、例えば装置レジスタを修正することに よって転送が起動される。この後、転送終了を待つ。転送が終了した後、装置割込みが行われる。オペレーティングシステムの割込み処理は装置番号に従って装置テーブルから装置記述子のアドレスを捜し、それから更に割込み処理ルーチンのアドレスを探し、割込みハンドラのプログラム・コードの実行に転換する。割込みハンドラは、間違いが生じていないかどうか調べるのが有利である。転送を成功させるという目的のために、パラメータ・ブロックはワーク・キューから切り離され、転送を待っていたプロセスが呼び起こされる。待ち合わせ転送要求がワーク・キューに存在している場合には、次の転送動作は実質的に遅延無しで起動される。

[0036]

周辺装置の種類により、動作は前述したものとはある程度異なることがあり得る。ディスプレイ及びプリンタ等の文字印刷装置により、ワーク・キューは、印刷されるべき文字を含むキューと単に置き換えられる。

[0.037]

[0038]

多くのオペレーティングシステムは使用されるメッセージ伝送メカニズムを有し、これでプロセスはメッセージを互いに伝え合う。メッセージ・キューを使用するときには、1つ又は数個のメッセージ・キューがプロセスと関連させられ、それに、このプロセスに伝えられるべきメッセージを書き込むことができる。普通はバッファリングがプロセス同士の通信に関連させられ、メッセージの送信側は受信側がそのメッセージを受信するのを待っていなくても良い。従って、メッセージの書込み段階で、メッセージがプロセスを待っていることを知らせる情報(状態変数)が確立され、当該プロセスは適当な段階でこのメッセージを読む。

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムでは、すなわち通信装置1(図4a)では、2つのオペレーティングシステムが使用される。第1オペレーティングシステムは、本明細書では参照符号OS_Aで指示され、主として移動局機能の実現に使用され、第2オペレーティングシステムは、本明細書では参照符号OS_Bで指示され、主としてデータ処理機能を実現するために使われる。データ処理機能とは、主としてパーソナルコンピュータ等から知られている機能を指しており

、例えばファイルの読込み、書込み可能な大容量記憶装置による書込み、データの印刷、いわゆる組織機能(ノートブック、接触データの整備等)などのアプリケーション・プログラムの実行、などである。通信装置1との関連で1つのプロセッサ2を使用するのが有利であるので、異なる動作装置0S_A、0S_Bのこれらの機能を、両方のオペレーティングシステム0S_A、0S_Bの両方の特徴が同時に維持されるように、結合させることができる。更に、1つの基準は、必要なときには、機能の実時間性である。次に、例を挙げて、これらの異なるオペレーティングシステム0S_A、0S_Bを同じプロセッサ2との関係でどのように結合させ得るのか説明をする。

[0039]

図5は、第2オペレーティングシステムOS_B の構成の1例を示している。各 ブロックは、一定のプロセス、スレッド、接続インタフェース等を示している。 ブロックは、前記ブロックでユーザ・モードUSERが使われているか、それとも特 権モードSVC が使われているのかという情報に従って更に分けられる。それ自身 の更に分けられている部分は割込みモードであり、それは図6においてブロック 501で示されている。割込みモードは、高速割込みモードFIQ、通常割込みモ ードIRQ 又はソフトウェア割込みモードSWI を使用する。第2オペレーティング システムOS B のカーネル (ブロック502) は、特権モードSVC (管理モード)で動作するようにセットされる。対照的に、第2オペレーティングシステムの スケジューラSCH _B (ブロック503)、接続インタフェース(ブロック50 4)、ユーザのプロセスのスレッド(506、507及び508)、データプロ セッサ等のカレンダー・アプリケーションなど、並びにデバイス・ドライバの接 続インタフェース(ブロック505)は、ユーザ・モードUSERで動作するように セットされ、それらは例えばオペレーティングシステムのスタック(図示せず) あるいは他の極めて重要なメモリ・ブロックへのアクセスを持っていない。特権 モードは更にデバイス・ドライバ(ブロック509)、アイドル・スレッド(ブ ロック510)及びいわゆるポッシブル・スーパー・スレッド(ブロック511)を含んでいる。アイドル・スレッド510は、他のプロセスが実行されていな いときにオペレーティングシステムが実行するある種の待機プロセスである。ス

ーパー・スレッド511は、本明細書では、通常のスレッド506、507、508の応答時間と比べると非常に小さな応答時間を有するスレッドを指す。スーパー・スレッド511の応答時間は例えばおおよそ数百マイクロ秒であり、これに対して通常のスレッド506、507、508の応答時間は例えば数十ミリ秒である。本発明は、例えば、スーパー・スレッド511を持っていないようなオペレーティングシステムとの関係でも応用され得るものである。

[0040]

オペレーティングシステムのカーネル502には最高の優先順位が与えられる。上記の応答時間要件があるために、スーパー・スレッド511には、通常のスレッド506、507、508のそれより高い優先順位が与えられる。応答時間とは、ここでは、事件に起因する割込み要求の到着から、スレッドの動作が開始されるときまでに経過する時間を指す。この応答時間は予想値であり、実際には応答は通常の動作においてはこの予想値より短いか、あるいは最大でもこの予想値に等しい。過負荷状態では、応答時間はときには予想値を上回ることがある。応答時間は、割込みサービス・ルーチンを実行するために経過する時間も含んでいる。実際には、割込みサービス・ルーチンはなるべく短くなり、高速に実行され得るように意図される。

[0041]

本発明の好適な実施形態の1埋込みシステムが通信装置1で添付の図4aに示されている。それは、例えば、マイクロプロセッサ又はマイクロコントローラの一部分であるプロセッサ2を含んでおり、図4aのブロック図の少なくとも一部のブロックはマイクロコントローラの機能ブロックから形成され得る。プロセッサ2に加えて、制御機能の一部分は、この好適な実施形態ではいわゆるアプリケーション特有の集積回路3(ASIC)により実現される。プロセッサ2と、そのアプリケーション特有の集積回路3との間には個別のデータ伝送バス4があっても良く、その場合にはデータ伝送速度を高めることができ、また一方で、第2データ伝送バス5には負荷はかからない。移動局機能を得るために、通信装置は、送信機/受信機ユニット6、送信/受信アンテナANT、ディジタル信号処理ユニット(DSP)、音響信号をコード化/デコード化するためのコーデック8

、移動局機能を使用するための第1キーパッド9、情報をユーザに表示するため の第1ディスプレイ装置10を備えている。更に、通信装置1はオーディオ・ブ ロック11を含んでおり、ここで、マイクロホン12により形成されるアナログ 信号のために必要なアナログ/ディジタル変換と、スピーカ13に向けられる信 号のためのディジタル/アナログ変換とが実行される。データ処理機能を達成す るために、通信装置1は、第2キーパッド14、第2ディスプレイ15、及び、 例えば通信装置1と関連するプリンタを接続するための手段を有するインタフェ ース・ブロック16を備えている。キーパッド9、14及びディスプレイ10、 15について一般に使われる呼称はユーザインタフェース(UI)であり、これ によりユーザと通信装置1との通信が少なくとも部分的に実行され得る。あるア プリケーションでは、ユーザインタフェースは、マイクロホン12及びスピーカ 13などの、オーディオ手段も包含する。図1の通信装置1は2つのユーザイン タフェースUI1、UI2を示しており、第1ユーザインタフェースUI1は第 1キーパッド9と第1ディスプレイ10とを包含し、第2ユーザインタフェース UI2は第2キーパッド14と第2ディスプレイ15とを包含している。第1ユ ーザインタフェースUI1は主として移動局動作のために考慮され、他方のユー ザインタフェースUI2は主としてデータ処理動作のために考慮されるが、必要 ならば両方のユーザインタフェースUI1、UI2を移動局動作との関係で使用 すると共にデータ処理動作との関係でも使用することができる。ユーザインタフ ェースUI1、UI2は別々でなくても良く、例えば1つのディスプレイ及び/ 又は1つのキーパッドを有する1つのユーザインタフェースとして実現されても 良い。

[0042]

ユーザインタフェースUI1、UI2のキーパッドは、いわゆるタッチスクリーンを利用して実現されても良く、その場合には有利にはディスプレイの上に触感手段が配置され、この手段は例えばユーザの指の接触に反応する。触感手段の動作原理はそれ自体としては公知であり、例えばキャパシタンスの変化あるいは抵抗の変化に基づいている。

[0043]

通信装置1は、更に、メモリ17を含んでおり、それは、例えば、ブート・コ ードを蓄積するための読出し専用メモリROM、実行されるべきアプリケーショ ン・プログラムをロードすると共に場合によっては書込み可能な大容量記憶装置 から使用中にデータを記憶しておくためのランダムアクセスメモリRAM、FL ASHメモリ及び/又は不揮発性ランダムアクセスメモリNVRAMを有利に含 む。通信装置1の機能ブロックは第2データ伝送バス5によって接続されており 、それは例えばアドレス・バス、データ・バス及び制御バスを含む。しかし、明 快にするために、それは当業者に知られている従来技術であるので、それらのバ スは別々に図示されてはいない。電源は電圧形成プロック19に接続されている バッテリ18から供給され、それは電圧調整器、電圧変換器等を含んでいて、必 要ならばいろいろな動作電圧Vcc1、Vcc2を形成することが可能である。 電圧形成ブロックは、更に、バッテリ18の充電を、通信装置1が動作を止める ことができるような低レベルまで下げるための信号を形成することができる。そ れゆえ、バッテリ18が再充電されなければならないか又は動作電圧がオフにな らなければならない。実用的な実施形態では、充電状況のこの情報はプロセッサ 2に対する割込み要求を生じさせ、その場合、この割込みサービス・ルーチンと 関連してデータ記憶要求が確立されて、有利にはオペレーティングシステムOS_ A 、OS_B は累算器18を空にしてデータをメモリ17に記憶し始めるためのメ ッセージをディスプレイ10、15に形成する。更に、動作電圧をオフにする制 御は自動的に実行されて良い。

[0044]

通信装置1は、例えばその周辺装置のいずれかに他のプロセッサを有しても良いが、そのことは本発明にとっては重要ではなく、それらはオペレーティングシステム機能を実行する目的以外の他の目的のためのものである。

[0045]

この例示実施形態で使われるプロセッサ2は、アドバンストRISCマシーン ズ社によって製造されているARM7シリーズに属するプロセッサである。この プロセッサはいわゆる簡略命令セット・プロセッサである。しかし、本発明は、 この種のプロセッサあるいは簡略命令セット・プロセッサだけに限定されるもの ではなくて、本発明を他の種類のプロセッサとの関係で適応させることもできる。付随の図4bは、ARM7シリーズの1つのプロセッサの簡略ブロック図を示している。プロセッサ2の見地から、中央ブロックはコマンド・インタープリタ及び制御ブロック401である。その目的は、例えば、プログラム・コマンドを解釈して、それにより要求されている処置を制御し、高速割込みラインnFIQ及び通常割込みラインnIRQを通して来る割込み要求に応答し、ソフトウェア割込み要求に応答し、外部クロック信号(図示せず)からプロセッサの動作のためのタイミング信号等を形成し、例えばメモリ17とプロセッサ2との間でデータを読み出したりデータを書き込んだりするための制御信号を形成し、また、その時にアドレス・バス402のために必要なアドレス・データの形成を制御することである。

[0046]

データ・バスの読出しレジスタ403は、データ・バス404から来るプログラム・コマンドを該データ・バスの読出しレジスタ403の内部コマンド・キュー(図示せず)へ配置すると共にこのデータをデータ・レジスタ(図示せず)へ配置する。コマンド・インタープリタ及び制御ブロック401は、次に実行されるべきプログラム・コマンドを内部コマンド・キューに読み出して、それを解釈する。必要ならば、コマンド・インタープリタ及び制御ブロック401は、データ・レジスタからデータを読み出し、それを第2内部データ・バス405(Bバス)に転送し、ここから、それはバレル・シフタ406を介して演算論理ユニット(ALU)407へ転送されることができ、これには第1内部データ・バス409(Aバス)も向けられている。対応的に、コマンド・インタープリタ及び制御ブロック401は、データ・バスの書込みレジスタ408へのデータの書込みを制御し、ここからこのデータをデータ・バス404へ転送することができる。【0047】

演算論理ユニット407において、それ自体としては公知の方法で足し算、引き算及び論理演算が実行される。演算論理ユニット407から、アドレス・レジスタ411と、内部データ・レジスタ(レジスタ・バンク)を有するデータ・レジスタ・ブロック412とへ第3内部データ・バス410(ALUバス)沿いに

データを転送することができる。データ・レジスタ・ブロック 4 1 2 は、データ を記憶するためのレジスタと、ステータスレジスタと、例えばプログラムメモリ 領域から、例えば通信装置のメモリから、プログラム・コマンドを示すために使 われるプログラム・カウンタ (PC) とを備える。この目的のために、内部アドレス・バス 4 1 3 がデータ・レジスタ・ブロック 4 1 2 からアドレス・レジスタ 4 1 1 へ向けられている。

[0048]

アドレス・レジスタ411はアドレス・カウンタ・ブロック414に接続されており、該プログラム・カウンタの値は通常は1だけ加算され、プログラム・コードにおいて次に実行されるべきプログラム・コマンドが普通は置かれているプログラム・コードの次の場所を指す。ある状況では、サブプログラム要求又は割込み要求など、実行されるプログラム・コマンドはプログラム・コード上の他の場所への転送を生じさせ、コマンド・インタープリタ及び制御ブロックは、このアドレスをプログラム・カウンタにセットして、それをアドレス・レジスタ411の値となるように移す。アドレス・カウンタ・ブロック414から、アドレス変更バス415がアドレス・レジスタ411及びデータ・レジスタ・ブロック412へ向けられている。

[0049]

プロセッサ2は、掛け算及びわり算を実行するための掛け算ブロック416を 更に備える。掛け算ブロック416は第1内部データ・バス409及び第2内部 データ・バス405に接続されている。上記プロセッサ2は、上で紹介したもの 以外の他の接続ラインも備える。しかし、この文脈では、それらについてもっと 詳しく説明する必要はない。

[0050]

プロセッサ2のデータ・レジスタ・ブロック412のデータ・レジスタの一部は、プロセッサの全ての動作モードで使用され得るものであり、更に種々の動作モードのために他の動作モードにおいて妨げられているデータ・レジスタが予約されている。この構成により、特に割込み状態と関連してデータを記憶する必要を減少させることが可能である。更に、いろいろな動作モードのために特定のス

タックポインタが設けられており、各動作モードは、必要ならば、スタックのために予約されているメモリ17の自分自身の自由に使えるメモリ領域を持つことができる。

[0051]

プロセッサ2は少なくとも3つの動作モード、すなわち、資源の使用が区域に分けられるユーザ・モード、プロセッサの全ての資源を使うことのできる特権モード(管理モード)、あるいは、プロセッサ2がプログラム・コードの中に未確認のコマンドを発見している状態で普通は使用される特権モードの特殊なモードである未定義モード、にセットされ得るものである。この好適な実施形態では、この未定義モードは、本明細書で後述する1つのモードとして意図的に使用される。このプロセッサ2では、未定義モードがこの目的に役立つ。必要ならば、他の何らかの特権モードを、対応するモードとして使用することができる。更に、プロセッサ2のために、3種類の割込み、すなわち、高速割込み(FIQ: Fast Interrupt Request(高速割込み要求))、普通の割込み要求(IRQ: Interrupt Request(割込み要求))、及びプログラミングされている割込み(SWI: Software Interrupt Request(ソフトウェア割込み要求))、を使用することができる。高速割込みFIQ は普通の割込みIRQ より高い優先レベルを有し、それはプログラミングされている割込みより高い優先レベルを有する。応答時間の見地から、高速割込みFIQ を用いることによって重大な割込みが有利に整えられる。

[0052]

通信装置1を起動するとき、プロセッサ2の制御下で、好適には通信装置のメモリ17に、好適には読出し専用メモリ又は不揮発性ランダムアクセスメモリに、記憶されている起動プログラム・コードは、例えばメモリ・チェックを実行するためのプログラム・コマンドは、起動プログラム・コードに形成される。起動開始と関連して、ファイルの制御ルーチンがロードされ、オペレーティングシステムOS_A、OS_Bのプログラム・コードのメモリ17へのロードは、必要ならば、ファイルの制御ルーチンによって実行されることができる。これは、多くのデータ処理装置及びオペレーティングシステムの公知技術である。オペレーティングシステムOS A、OS Bのプログラム・コードを読出し専用メモリROM、不

揮発性メモリNVRAM 又は電気的に消去可能なプログラマブルROM EEPROMに記憶することもできる。オペレーティングシステムOS_A、OS_B を記憶場所から直接使用することができる(XIP 技術、正しい場所での実行)。

[0053]

オペレーティングシステムOS_A、OS_Bは、ロードされた後、始動される。そのとき、第1ステップは、例えば第2オペレーティングシステムOS_Bの開始プログラムを実行することであり、プロセス・テーブル、メモリ領域、割込みサービス・ルーチン、メッセージ・キュー及びオペレーティングシステムの他の対応する記述子がセットアップされ、デバイス・ドライバ及びデータ・タイプがロードされ、割込みが許容される。次のステップにおいて、第1オペレーティングシステムOS_Aの対応する開始動作の実行が開始される。第2オペレーティングシステムOS_Bの開始動作が実行されるとき、第1オペレーティングシステムOS_Aの開始動作において、例えばオペレーティングシステムOS_Aの割込み機能、すなわち、割込みの開始及び割込みの終了は、割込みハンドラに動的に結びつけられる(例えば、機能の開始アドレスがメモリ17にセットされる)。更に、第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドのスケジューリングのためのインタフェースが割込みハンドラに形成される。

[0054] ****

デバイス・ドライバは、特に、周辺装置のモードの初期設定を実行する。メモリ領域が通常動作中に必要に応じて割り当てられる(動的割当て)という選択肢と比べて充分な実行速度を確保するために、好適には一定の領域(静的割当て)がオペレーティングシステムのデータ・メモリRAMのために予約される。

[0055]

開始動作後、例えばアイドル・スレッドの実行、並びに場合によっては何らかのアプリケーション・プログラムのロード及び実行が開始される。例えば移動局機能を開始することが可能であり、そのとき通信装置1はコール、メッセージ、ファクシミリ等を受け取る準備が整っており、ユーザは、希望するならば、当該機能が通信装置1でセットアップされているならば、コールを開始したり、メッセージ又はファクシミリを送ったりすることができる。

[0056]

本発明の通信装置1での割込みの場合、プロセッサ2は、割り込まれたスレッドの状態を記憶する割込みインタープリタ又はディスパッチャを実行し始める。その後、ディスパッチャは割込みサービス・ルーチンを開始する。どの割込みサービス・ルーチンが開始されるかは、通常は、割込み要求の原因による。これを、その内容がその原因を知らせる状態レジスタをプロセッサ2が有することとなるように、終結させることができる。例えば、キーパッド割込みの結果として、状態レジスタの対応するビットが他の論理状態に変更され(例えば論理0状態から論理1状態へ)、プロセッサ2はこのレジスタのいろいろなビットを調べて、対応する割込みサービス・ルーチンを開始する。数個の割込み要求が有効である状態においては、始めに最高の優先順位を有する割込みサービス・ルーチンが開始される。

[0057]

自由に使える割込みラインnFIQを数本有するプロセッサ2も知られており、そのプロセッサでは割込みラインnFIQの状態の変化は割込み要求をもたらす。各割込みラインnFIQ、nIRQに特定の割込みサービス・ルーチンを定義することができる。更に、それらの割込みサービス・ルーチンのアドレスはテーブルの形をとっていても良く、その場合にはプロセッサ2は割込みに応じてこのテーブルから割込みサービス・ルーチンの開始アドレスを取りだして、それをそのプログラム・カウンタの値としてセットし、次に実行されるコマンドはそのアドレスにある。

[0058]

本発明では、割込みFIQ、IRQ、SWL について定義されている一部あるいは全ての割込みサービス・ルーチンを変更することも可能である。例えば、あるアプリケーション・プログラムは、割込みFIQ、IRQ、SWL との関係で使用されるべき新しい割込みサービス・ルーチンを定義することができる。そのアプリケーション・プログラムが実行されるとき、プロセッサ2はメモリ17の割込みサービス・ルーチンを修正する。本発明の有利な実施形態では、プロセッサ2は、他の割込みサービス・ルーチンを使用するべき割込みの開始アドレスだけを修正することが可能である。割込みサービス・ルーチンの実際のコードがメモリ17に記

憶される。このことは、割込みサービス・ルーチンの開始アドレスの何らかの種類のアドレス・テーブルが存在することを意味する。割込みFIQ、IRQ、SWLのために、どの割込みサービス・ルーチンを使用するべきか定めるために、上記以外の他の選択肢もあり得る。

[0059]

割込みサービス・ルーチンに必要とされる動作、例えばキーパッド・バッファを呼んだりデータをメモリに記憶したりする動作、が実行される。更に、割込みサービス・ルーチンは、スレッド又はオペレーティングシステムに伝えられるべき信号を形成することができる。本発明の好適な実施形態の通信装置1の動作について、本明細書において後述する。

[0060]

割込みサービスの応答時間は、通常は、例えば約100マイクロ秒など、上記スーパースレッド511の応答時間より短い。割込みサービスのこの応答時間に影響を及ぼす要素は、例えば、プログラム・コードの何らかの部分で割込みがどのくらいの長さにわたってディスエーブルにされていたかという事実を含む。割込みキャンセルは、全ての割込み、又は指定されたレベルより低い優先レベルを有する割込みに関連し、あるいは割込み等のマスクレジスタを通して割込みを一時的にキャンセルすることができる。従って、割込み要求はメモリにとどまり、割込みサービス・ルーチンは、この割込み要求について割込みのキャンセルが取り除かれた段階で実行され、もっと優先レベルの高いスレッドは実行されない。

[0061]

第1オペレーティングシステムOS_A から第2オペレーティングシステムOS_ B への移行は、第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドが実行されていないときに行われる。このように、第1オペレーティングシステムOS_A の見地から、実行はアイドル・スレッドで行われる。

[0062]

通信装置1の動作の間、異なるオペレーティングシステムOS_A、OS_Bで動作しているアプリケーション同士の間で情報を伝えることが必要となることがある。このことは、特に、両方のオペレーティングシステムOS_A、OS_Bが少な

くとも部分的に共通の資源を使用する状況において必要となる。例えば、キーパッド9、14は共通のキーを含むことができ、あるいは別々のキーパッド9、14の代わりに共通のキーパッドを使用することができる。一方、自分自身の接続インタフェースが異なるオペレーティングシステムOS_A、OS_Bから整えられているような資源の制御を1つのデバイス・ドライバによって行うのが道理にかなったことであることがしばしばある。これは、2つ以上のオペレーティングシステムOS_A、OS_Bが同時に同じ資源を使おうと試みる状態の制御を容易にする。

[0063]

次に、種々のオペレーティングシステムOS_A、OS_B を考慮して本発明の通信装置の動作を説明する。本発明のこの好適な実施形態では、第1オペレーティングシステムOS_A はいわゆる実時間オペレーティングシステムであり、そのための一定の実行時間要件が定められている。第2オペレーティングシステムOS_ はその実行時間に関して厳しくはないが、特に使用快適性の見地から第2オペレーティングシステムOS_B も、そのためにセットされている動作を程良い時間内に実行しなければならない。

[0064]

第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドは、例えば埋込みシステムの設計段階でそれらのために決定された優先順位を有する。優先順位を利用することにより、重要なスレッドの例えば実行順序及び応答時間に影響を及ぼすことが可能である。第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_A はそのときに最高の優先順位のスレッドを実行ラウンドで最初に動作するスレッドとする。実用的なシステムでは、このことは、本発明の好適な実施形態の通信装置1が、プロセッサ2のプログラム・コマンドにより実現されている、第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューリング機能を実行することを意味する。スレッドを動作させるとき、プロセッサ2はスレッドにプログラミングされているプログラム・コマンドに従う処置を実行する。

[0065]

第1オペレーティングシステムOS A で動作しているプロセッサの全てのスレ

ッドTHA1、THA2を実行した後、プロセッサ 2 は、例えば遅延機能コールDSR(Del ayed Service Routine)や、待機しているスレッドTHB1、THB2など、第 2 オペレーティングシステムOS_B の動作の実行に移行する。第 1 オペレーティングシステムOS_A のスレッドTHA1、THA2は、割込み処理の間の短い中断を除いて、常に動作することを認められる。このことについて、本明細書で後述する。本発明のこの好適な実施形態では、第 2 オペレーティングシステムOS_B の実行は、第 1 オペレーティングシステムOS_A の見地からは、例えばアイドル・スレッドTHA_IDLEあるいはスーパー・スレッドなど、第 1 オペレーティングシステムOS_A の第 1 スレッドの実行に対応する。これを達成するために、第 1 オペレーティングシステムOS_A グシステムOS_はアイドル・スレッドTHA_IDLEを表す情報構造(図示せず)を与えられるが、第 1 オペレーティングシステムOS_A は本実施形態の実現では適切なアイドル・スレッドを含んでいない。

[0066]

第2オペレーティングシステムOS_B の実行に移った後、プロセッサ2は、第2オペレーティングシステムOS_B の動作しているスレッドTHB1、THB2の優先順位及びスケジューリングの実際に基づいて第2オペレーティングシステムOS_B のスケジューリング機能を実行する。始めに、遅延サービス・ルーチンDSR のうちのあるものが待機している場合、当該遅延サービス・ルーチンDSR が実行され、その後にスレッドTHB1、THB2の実行が好適には優先順位に従って開始される。実行されるべきスレッドTHB1、THB2を実行した後、どのスレッドTHB1、THB2もラン・モード下ではなくて、プロセッサ2は新しい実行ラウンドが必要となるまで残っている第2オペレーティングシステムOS_B のアイドル・スレッドTHB __ID LEへ移行する。

[0067]

第2オペレーティングシステムOS_B の実行中、第1オペレーティングシステムOS_A への変更がほとんど何時でも行われ得る。これは、割込み要求に起因してプロセッサ2が割込みサービス・ルーチンの実行に移るように行われるのが有利であり、第1オペレーティングシステムOS_A は後述するように起動される。第2オペレーティングシステムOS_B への復帰は、第1オペレーティングシステ

 Δ OS_A での実行がアイドル・スレッドTHB1、THB2THA __IDLEへ進んだ段階で行われる。第1オペレーティングシステ Δ OS_A の実行は、第2オペレーティングシステ Δ OS_B の見地から、割込みサービス・ルーチンを動作させる。

[0068]

本発明の目的は、種々のオペレーティングシステムOS_A、OS_B のプログラ ム・コードがなるべく小さく、かつ、オペレーティングシステムOS_A、OS_B の特性がアプリケーション開発者の見地から著しく変化しないように、オペレー ティングシステムOS_A 、OS_B の接続を実現することである。本発明の好適な 実施形態の通信装置では、接続は割込みサービス・ルーチンのレベルでなされる 。装置割込みFIQ、IRQ 又はプログラム割込みSWI が生じると、プロセッサ2は 割込みサービス・ルーチンの実行へ移行する。このプログラムは全ての割込みに 共通であっても良く、その場合にはレジスタ等を調べることによりプロセッサ2 のコマンド・インタープリタ及び制御ブロック401は、必要ならば割込みの原 因を推定することができ、あるいは、異なる装置割込みFIQ 、IRQ 又はプログラ ム割込みSWI のために数個の異なる割込みサービス・ルーチンがあっても良い。 割込みサービス・ルーチンの始まりのときに、割込み開始ルーチンに加えてプロ グラム・コール(機能コール)があり、オペレーティングシステムOS_A 、OS_ B の内部ステータスは変更され、オペレーティングシステムOS A、OS B のデ ータは、割込みサービスが動作していることを知らせる。割込みサービス・ルー チンへの移転、サブプログラムの実行、状態データの調査、及び他の対応する動 作は、コマンド・インタープリタ及び制御ブロック401の制御下で行われるが 、それについては本明細書で前に説明してあって、当業者に知られている技術で ある。

[0069]

その後、割込みハンドラの機能が実行されるが、それは、プロセッサ2に来ている割込みのために決定されているプログラム・コマンドをコマンド・インタープリタ及び制御ブロック401が実行することを意味し、それらのプログラム・コマンドは好適にはメモリ17に記憶される。割込みハンドラにおいて、例えば、割込みを生じさせた原因が調べられて、割込み処理が第1オペレーティングシ

ステムOS_A 又は第2オペレーティングシステムOS_B の実行を必要とするか否かが推定される。もしそれぞれの割込み処理が第1オペレーティングシステムOS_A の実行を必要とするならば、割込みハンドラは、そのことについての情報を第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH_A にセットする。もし割込み処理が第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドの実行を必要とするならば、割込みハンドラは第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドの実行後に実行されるべき遅延サービス・ルーチンDSR を形成する。その遅延サービス・ルーチンDSR は、第1オペレーティングシステムOS_A の動作しているスレッドを通して形成されても良い。この遅延サービス・ルーチンDSR は、割込み処理が第2オペレーティングシステムOS_B の一定のスレッドの実行を必要とすることを第2オペレーティングシステムOS_B のスケジューラSCH_B に知らせることができる。ある状況では、割込みハンドラが遅延サービス・ルーチンDSR を使用せずに第2オペレーティングシステムのスケジューラSCH_B にこのデータをセットすることも可能である。

[0070]

割込みサービス・ルーチンでは、データがアドレス指定されているアプリケーション・プログラムのスレッドが実行段階にある段階で、データが読まれるバッファにデータを読み出すなどの他の動作を実行することも可能である。

[0071]

割込みプログラムの終わりに割込み終了機能要求が加えられており、それには、例えば割込みサービス・ルーチンの実行が終わっているという情報がセットされる。更に、この機能は、割込みサービスにおいて、第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH_A からスレッドまでの実行時間を必要とする第1オペレーティングシステムOS_A のいずれかのルーチンが実行されたか否かという情報を報告する。割込みサービス・ルーチンの終了後、プロセッサ2のモード及び第1オペレーティングシステムOS_A のステータスは変更される。割込み処理が第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドの実行を必要とする原因となる場合には、実行される次のプログラムは第1オペレーティングシステムOS A のスケジューラ・プログラムであり、それでは、例えばバッファの情報を読

むなどの、割込みに起因する処置がなされるスレッドに新しいステータス (レディ) が与えられる。第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH _ A は、実行のために、優先順位に従って、実行待ち (レディステータス) の第1オペレーティングシステムOS A のスレッドを制御する。

[0072]

第1オペレーティングシステムOS_A の割込みサービスにあるかあるいは動作している第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドにおいて、ある状態では遅延サービス・ルーチンDSR を形成することが可能であり、その場合、第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドのステータスは変更される。遅延サービス・ルーチンDSR は、実行待ちだった第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドをプロセッサ2が全て実行した後に、処理される。遅延サービス・ルーチンの処理後に、第2オペレーティングシステムOS_B の実行を有利には優先順位に従って待っているスレッドを動作させるために、第2オペレーティングシステムOS B のスケジューラ・ルーチンが更に実行される。

[0073]

上記処置の実行中、新しい割込みが発生する可能性があり、その場合には動作 は再び割込み処理に移行し、その後の動作は上記原理に従って行われる。

[0074]

動作は、そのときに最高の実効優先順位を有する動作が行われるように割込みが継続された後に、行われる。これは、割込みの時点でプロセッサ2が動作していた段階により、またその割込みの原因により、左右される。付随する図6a~6iにいろいろな状態が示されており、次に、これについて詳しく説明する。埋込みシステム1の例は、移動局機能及びデータ処理機能の両方が例えばパーソナルディジタルアシスタントPDAの機能として実現されている通信装置である。通信装置のプロセッサ2において、2つのオペレーティングシステムOS_A、OS_Bが使用される。第1オペレーティングシステムOS_Aは、主として移動局機能の制御及び使用に関連する。第2オペレーティングシステムOS_Bは、主としてデータ処理機能の制御及び使用に関連する。

[0075]

図 6 a \sim 6 h の例示状態では、状態はいわゆる通常割込みIRQ (割込み要求) に関する。本発明の好適な実施形態のこの通信装置 1 では、いわゆる高速割込み FIQ(Fast Interrupt Request) を使用することもでき、それは図 6 i の例に示されている。高速割込みの優先順位は、有利には通常割込みIRQ のそれより高い。 更に、ソフトウェア割込みも利用することができ、これは通常割込みIRQ よりも低い優先順位を有利には有する。付随する図 6 a \sim 6 i に示されている高速割込みFIQ 及びプログラム割込みSWI にも適合させられることができるので、本明細書では主として通常割込みIRQ のみについて説明する。

[0076]

遅延サービス・ルーチンは第2オペレーティングシステムOS_B のものであり、それを例えばいろいろなスレッド間で、また、必要ならば、いろいろなオペレーティングシステムOS_A、OS_B 間でのメッセージ転送に使用することができる。遅延サービス・ルーチンDSR は、第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドのステータスを実行待ち状態(レディ状態)に変更する。第2オペレーティングシステムOS_B の遅延サービス・ルーチンDSR の優先順位はスレッドのそれより高いので、それらは第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドが動作させられる前に処理される。

[0077]

プロセッサ2は、この例では、次のモード、

ユーザ・モードUSER、

特権モードSVC、

未定義モードUND 、

高速割込みモードFIQ、

通常割込みモードIRQ 、及び

ソフトウェア割込みモードSWI

を備える。

[0078]

未定義モードUND は、本発明のこの好適な実施形態では通常ラン・モードとして使用されるが、本例で使用されるプロセッサ2におけるそのデフォルト値アプ

リケーションは未定義モードである。

[0079]

図6aは、通常割込みと関連してプロセッサ2が第2オペレーティングシステムOS_B(ブロック601)のもとでスレッドTHB1を実行する状態を示しており、それは通信装置1のデータ処理機能において例えばユーザにより起動されるアプリケーション・プログラムに関連するプロセスを備える。プロセス2はユーザ・モードUSERになっている。通常割込みは、モードを通常割込みモードに変化させ、プロセッサ2は通常割込み機能を開始させ(ブロック602)、その後に通常割込みのサービス・プログラムを動作させる(ブロック603)。割込みは第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドを動作させる必要を生じさせなくて、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aは割込み後に呼び出されない。この割込みでは、遅延サービス要求DSRも形成されない。割込み処理の終わりに、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が呼び出され、割込みが終了したという情報が設定される。通常割込みのサービス・プログラムが終了した後、プロセッサ2のモードはユーザ・モードUSERに戻される。実行は、第2オペレーティングシステムOS_Bの割り込まれたスレッドTHB1(ブロック605)から続けられる。

[0080]

割込みは、例えば、通信装置1の蓋(図示せず)の開放により引き起こされ、このときこの蓋の位置を示すスイッチS1がそのステータスを変化させ、例えばそれは開き、プロセッサ2は、スイッチS1に接続されている識別ライン20の論理状態(0/1)を読むことによってスイッチの位置を調べる。この場合、蓋の開放は何らの即時動作も引き起こしていない。

[0081]

図6bは通常割込みと関連してプロセッサ2が第1オペレーティングシステム OS_A の第1アイドル・スレッドTHA __IDLEを動作させている状態を示している。この状態では、モードは未定義モードUND から通常割込みモードIRQ に変化し、プロセッサ2は通常割込み機能の始まり(ブロック602)の動作に移行し、その後に通常割込みのサービス・プログラムを動作させる。割込みは第1オペレ

ーティングシステムOS_A のスレッドを動作させる必要を何ら引き起こしていなくて、第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH _A は割込み後に呼び出されない。該割込みでは、遅延サービス・ルーチンDSR も形成されていない。割込みが終了した後、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が要求され、割込みが終了しているという情報が確立される。通常割込みのサービス・プログラムが終了したとき、プロセッサ2のモードは未定義モードUND に戻される。実行は、アイドル・スレッドTHA __IDLEから続けられる(ブロック605)

[0082]

割込みIRQ は、例えば、ユーザが開放状態の通信装置1の蓋でデータ処理機能のキーパッド14の1つのキーを押すことによって引き起こされる。割込みハンドラは、この状態でそれぞれのキーを押す動作が移動局機能の動作に何らかの影響を及ぼすか否か調べて、否であることを確かめ、そのときこの割込みは移動局機能における処置を引き起こしていない。

[0083]

図6cは、通常割込みの場合にプロセッサ2が第2オペレーティングシステム OS_B のもとでスレッドTHB1を動作させる状態(ブロック601)を示しており、そのスレッドは、例えば、データ処理機能の、ユーザによって起動されるアプリケーション・プログラムと関連するプロゼスを備える。この状態は、図8の矢印図によっても示されている。プロセッサ2はユーザ・モードUSERになっている。モードは通常割込みモードIRQ に変化し、プロセスは通常割込み機能の始まりの動作に移行し(プロック602)、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移行する(図6cのブロック603、図8の矢印801及び802)。割込みは第1オペレーティングシステムOS_A の少なくとも1つのスレッドを動作させる必要を引き起こしているけれども、遅延サービス・ルーチンDSR はこの割込みでは形成されていない。割込みが終了した後(矢印803)、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が呼び出され、割込みの終わりの情報がセットされる。通常割込みのサービス・プログラムが終了した後、プロセッサ2のモードは未定義モードUND に変更され、同時に第1オペレーティングシステムのスケジュ

ーラSCH _A が呼び出され、このスケジューラは必要ならばスレッドについて与えられたステータスをセットする(図6 cのブロック608、図8の矢印804)。その後、実行待ちをしている第1オペレーティングシステム0S_A のスレッド(レディ・モード・スレッド)が動作させられる(矢印805~808)。その後、動作するべく待機しているスレッドが無いとき、プロセッサ2のモードはユーザ・モードUSERに戻され、実行は第2オペレーティングシステム0S_B の割り込まれたスレッドTHB1から続けられる(図6 cのブロック605、図8の矢印809、810、及び811)。

[0084]

この状態を示す例では、無応答のコールが通信装置1により受信される。移動 局機能の表示装置10及びデータ処理機能の表示装置15は、例えば「1無応答 コール」等のテキストなど、受信され、応答されないコールについてのメッセージを表示する。ユーザはデータ処理機能の入力キー(図示せず)を押し、通常割込み IRQが形成される。割込み処理では、移動局機能の表示装置10から当該テキストを消すことのできる第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドがラン・モードを待つ状態にセットされる。割込みが終了した後、プロセッサ2は第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aの動作に移行し、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aの動作に移行し、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aの動作に移行し、第1オペレーティングシステムOS_Aは、ラン・モードに到達した後、当該テキストを移動局機能の表示装置10から消去することができる。

[0085]

図6dは、通常割込みが発生したときにプロセッサ2が第2オペレーティングシステムOS_BのもとでスレッドTHB1を動作させていて(プロック601)、ユーザ・モードUSERにセットされる状態を示している。モードは通常割込みモードIRQに変更され、プロセッサ2は通常割込み機能の始まり(ブロック602)の動作に移行し、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移行する(ブロック603)。この割込みは第1オペレーティングシステムOS_Aの少なくとも1つのスレッドを動作させる必要を生じさせている。更に、割込みでは、及び/又は、割込み後に動作する第1オペレーティングシステムOS_Aの何らかのスレッドでは、遅延サービス・ルーチンDSRが形成されている。

[0086]

割込みが終了した後、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が呼び出され、該割込みの終了の情報がセットされる。通常割込みのサービス・プログラムが終了した後、プロセッサ2のモードは未定義モードUND にセットされ、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH _A が呼び出され、これは、必要ならば、スレッドに新しい状況をセットし、動作されるべく待機している第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドをそのスケジューリング処理手順に従って実行されるように指揮する(プロック608)。実行待ちの状態にとどまっている第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドが無かった後、第2オペレーティングシステムOS_B の遅延サービス・ルーチンDSR が処理され、その後、プロセッサ2のモードはユーザ・モードUSERに戻され、ステータスの遅延サービス・ルーチンにより変更された第2オペレーティングシステムOS_B のわり込まれたスレッドTHB1より低い優先順位を有するので、実行は第2オペレーティングシステムOS_B の割り込まれたスレッドTHB1より低い優先順位を有するので、実行は第2オペレーティングシステムOS_B の割り込まれたスレッドTHB1から継続される(ブロック605)。

. [0087]

言及できる1例は、ユーザがデータ処理機能のキーパッド14によりショートメッセージ (SM) を書いた場合である。送信キー (図示せず)を押す動作は通常割込みIRQ を生じさせる。割込み処理では、第1オペレーティングシステムOS _A のスレッドはバッファから送信されるベきメッセージを読み出して送信するラン・モードを待つ状態にセットされ、データ処理機能の表示装置15にアイコンが形成され、これにより、メッセージが送信されることがユーザに知らされる。割込みが終了した後、プロセッサ2は第1オペレーティングシステムOS_A、OS_B のスケジューラSCH _A の動作に移行し、第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドはラン・モードでメッセージを送信し、その後に遅延サービス・ルーチンDSR が形成されてアイコンを消す。その後、第2オペレーティングシステムOS_B の割り込まれたスレッドTHB1をセットするが、その理由は、この実例としての状態においては、その優先順位が第2オペレーティングシステムOS_B のア

イコン消去スレッドの優先順位より高いことである。後に、このスレッドは、ラン・モードに達して当該テキストをデータ処理機能の表示装置15から消去する

[0088]

図6 e は、通常割込みが来るときにプロセッサ2が第1オペレーティングシス テムOS_A のアイドル・スレッドTHA __IDLE(ブロック606)を動作させてい て未定義モードUND にセットされる状態を示している。従って、モードは通常割 込みモードIRQ に変更され、プロセッサ2は通常割込み機能の始まり(プロック 602)を動作させ始め、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移る(ブロック603)。割込みは、第1オペレーティングシステムOS_A の少なくと も1つのスレッドを動作させる必要を生じさせている。更に、割込み及び/又は 第1オペレーティングシステムOS A のスレッドにおいて遅延サービス・ルーチ ンDSR が形成され、それは更に第2オペレーティングシステムOS_B の1つまた はそれより多いスレッドのステータスの実行待ち(レディ)への変更を引き起こ させる。割込みが終了した後、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が呼 び出され、それに割込みの終了についての情報がセットされる。通常割込みのサ ービス・プログラムが終了した後、プロセッサ2のモードと第1オペレーティン グシステムOS A のステータスとが変更される。プロセッサ2のモードは未定義 モードUND に変更され、その後に第1オペレーティングシステムのスケジューラ SCH __A (ブロック608) が要求され、それはスレッドをその順番のときにラ ン・モードにセットする、すなわち、実行待ちをしている(レディ・モードで) 第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドが動作させられる。実行待ちを している第1オペレーティングシステムOS A のスレッドが無くなった後、第2 オペレーティングシステムOS_B の遅延サービス・ルーチンDSR が処理され(ブ ロック609)、その後に第2オペレーティングシステムOS_B のスケジューラ SCH _B が呼び出され(ブロック610)、それは、第2オペレーティングシス テムOS B の動作順序で、好適には優先順位の順に、実行待ちをしている第1ス レッドをラン・モードにセットする。その後に、プロセッサ2のモードはユーザ ・モードUSERに戻され、動作は、そのときに最高の優先順位を有する第2オペレ

ーティングシステムOS_B のスレッドTHB1 (ブロック605) から継続する。第 2オペレーティングシステムのスケジューラSCH _B は、スレッドの動作をその スケジューリング原理に従って制御する。

[0089]

例示状況において、通信装置1にショートメッセージが到着しており、それは、移動局機能の表示装置10及びデータ処理機能の表示装置15上のアイコンにより示される。ユーザは移動局機能のキーパッド9上の読出しキー(図示せず)を押し、それは通常割込みIRQを生じさせる。この割込み処理では、第1オペレーティングシステムOS_Aの1つ又は複数のスレッドは、移動局機能の表示装置10からアイコンを消去するためと共に受信したメッセージを移動局機能の表示装置10で表示するために、ラン・モードを待つ状態にセットされる。更に、このアイコンをデータ処理装置の表示装置15から消去するために遅延サービス・ルーチンDSRが形成される。プロセッサ2は、割込み後に、第1オペレーティングシステムOS_Aのスケジューリング機能を動作させ、遅延サービス・ルーチンDSRを処理し、第2オペレーティングシステムOS_Bのスケジューリング機能を動作させ始め、第2オペレーティングシステムのスレッドは、実行に至った後、データ処理機能の表示装置15からアイコンを消去する。

[0090]

図6fは、通常割込みが来るとき、プロセッサ2が第2オペレーティングシステムOS_BのスレッドTHB1を実行し(ブロック601)、ユーザ・モードUSERにセットされる状態を示している。モードは通常割込みモードIRQに変化し、プロセッサ2は通常割込み機能の始まりを動作させ(ブロック602)、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移行する(ブロック603)。割込みは、第1オペレーティングシステムOS_Aの少なくとも1つのスレッドを動作させる必要を生じさせる。更に、割込みにおいて、及び/又は、割込み後に動作している第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドにおいて、遅延サービス要求DSRが形成され、それは、更に、第2オペレーティングシステムOS_Bのスレッドの実行時間のリセットを引き起こす。割込みが終了した後、通常割込み機能の終わり(ブロック604)が呼び出され、それにこの割込みの終わりの情報がセッ

トされる。通常割込みのサービス・プログラムが終了した後、プロセッサ2のモ ードと第1オペレーティングシステムOS_A のステータスとが変更される。プロ セッサ2のモードは未定義モードUND に変更され、その後に第1オペレーティン グシステムのスケジューラSCH __A が呼び出され、それは、必要ならば(ブロッ ク608)、スレッドに新しい状況をセットする。その後、実行待ちをしている 第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドが動作される(レディ・モード のスレッド)。その後、動作されるべきスレッドが残っていなくなったとき、第 2オペレーティングシステムOS_B の遅延サービス・ルーチンDSR が処理され(ブロック609)、その後に第2オペレーティングシステムOS_B のスケジュー ラSCH-B が呼び出され(ブロック610)、それは、動作順序の第1位置で待機 している第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドをラン・モードで実行 されるようにセットする。本例では、割込み処理に起因して、割込みされたスレ ッドTHB1はラン・モードに移行するものには未だなっていなくて、そのステータ スがラン待ちに変更されたこの第2動作モードOS_B の他のスレッドTHB2になっ ている。プロセッサ2のモードはユーザ・モードUSERに戻され、その後にプロセ ッサ2は、ラン・モードにセットされたスレッドTHB2を動作させ始める(ブロッ ク611)。割込みされたスレッドTHB1はその番が来るとラン・モードにセット される (ブロック605)。

[0091]

上記の実例は、ユーザがデータ処理機能のキーパッド14を使ってショートメッセージを書いて充電装置(図示せず)を通信装置1に接続する状態である。それは通常割込みIRQを引き起こす。割込み処理において、第1オペレーティングシステムOS_Aの、充電が実行されることを知らせるアイコンを移動局機能の表示装置10上に形成するスレッドは、ラン・モードを待つ状態にセットされる。更に、遅延サービス・ルーチンDSRによって、対応するアイコンがデータ処理機能の表示装置15上に形成される。

[0092]

図6gは通常割込みが来るとき、プロセッサ2が第1オペレーティングシステムOS・AのもとでスレッドTHA1を動作させている状態(ブロック612)を示し

ており、それは例えば通信装置1の移動局機能における接続確立アプリケーションである。プロセッサ2は未定義モードUNDになっている。モードは通常割込みモードIRQに変化し、プロセッサ2は通常割込み機能の始まりを動作させ始め(ブロック602)、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移行する(ブロック603)。この割込みは第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドを動作させる必要を生じさせてはいなくて、割込み後、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aは呼び出されない。割込みが終了した後、通常割込み機能の終わりが呼び出され(ブロック604)、それに割込みの終了についての情報がセットされる。通常割込みの終了後、プロセッサ2のモードと第1オペレーティングシステムOS_Aのステータスとが変更される。プロセッサ2のモードは未定義モードUNDに戻され、動作は、割込みされたスレッドTHAIから続けられる(ブロック613)。第2オペレーティングシステムOS_Bの遅延サービス・ルーチンDSRが割込みで形成されたが、それらは、第1オペレーティングシステムOS_Aの全ての動作しているスレッドが実行される前には処理に至らない

[0093]

ユーザは例えば電話番号をダイヤルし、その場合にキーを押す動作は通常割込みIRQ を生じさせる。割込み処理において、キーを押す動作がメモリ17に読み込まれて、移動局機能の表示装置10からプリントされ、次のキー押しを待つためにリターンがなされる。

[0094]

図6hは、通常割込みが到来し、プロセッサ2が第1オペレーティングシステムOS_A 下でスレッドTHA1を動作させている状態を示しており(ブロック612)、それは例えば通信装置の移動局機能の接続確立アプリケーションである。プロセッサは未定義モードになっている。モードは通常割込みモードIRQ に変化し、プロセッサ2は通常割込み機能の始まりを動作させ始め(ブロック602)、その後に通常割込みのサービス・プログラムに移行する(ブロック603)。割込みは、第1オペレーティングシステムOS_A の少なくとも1つのスレッドを動作させる必要を生じさせている。割込みが終了した後、通常割込み機能の終わり

(ブロック604)が呼び出され、割込みの終了についての情報がセットされる。通常割込みのサービス・プログラムの終了後に、プロセッサ2のモードと第1オペレーティングシステムOS_Aのステータスとが変更される。プロセッサ2のモードは未定義モードUNDに変更され、その後、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH_Aが要求され、それは、必要ならば、スレッドについて新しい状況をセットする(ブロック608)。その後、実行待ちをしている(レディ・モードの)第1オペレーティングシステムOS_Aのスレッドが優先順位に従って動作される。この例では、割込みは第2スレッドTHA2を直ぐに実行へ移行させ(ブロック614)、割込みされたスレッドTHA1は、場合によっては後で実行される番になる(ブロック613)。第2オペレーティングシステムOS_Bの遅延サービス・ルーチンDSRが該割込みで形成されたが、それらは、第1オペレーティングシステムOS_Aの全ての動作するスレッドが実行される前には動作させられない。

[0095]

ユーザは、例えば、電話番号をダイヤルし、通常割込みIRQ を生じさせるハンドセット・アップ・キー(図示せず)を押している。割込み処理後、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH __A は接続確立スレッドを実行にセットする。

[0096]

図6i は、通常割込みサービス・ルーチンが動作しているとき(ブロック615)、高速割込みFIQ が到来する状態を示している。プロセッサ 2 は通常割込みモードIRQ になっていて、高速割込みモードFIQ に移行して高速割込み機能の始まり(ブロック616)を動作させ、その後に高速割込みFIQ のサービス・プログラムに移行する(ブロック617)。高速割込み処理が終了した後、高速割込み機能の終わり(ブロック618)が呼び出され、それに高速割込みFIQ の終わりについての情報がセットされる。高速割込みのサービス・プログラムが終了した後、第1オペレーティングシステムOS_A のステータスとプロセッサ2のモードとは通常割込み状態IRQ に戻され、その後に動作は割込みされた場所から続く(ブロック619)。

[0097]

この状態の例を挙げると、プロセッサ2はキーパッド9、14の割込み処理を動作させていて、そのとき通信装置に、例えばアプリケーション特有の集積回路3に、設けられているタイマ(図示せず)が高速割込みFIQを形成する。プロセッサ2はこのタイマの値を読み取り、それをメモリ17に記憶する。その後、プロセッサ2はキーパッド9、14の割込み処理に戻る。

[0098]

プロセッサ2の上記モード変更と関連して、プロセッサ2はいろいろなレジスタの使用を有利に開始し、その場合、一時記憶場所へのデータの転送は必ずしも常に必要とは限らない。しかし、ある割込み状態ではデータ転送が必要になることがあり、それは割込みの処理をある程度遅らせる。また、プロセッサ2として使われるあるマイクロプロセッサは上記のモードの全部を持ってはいなくて、そのいろいろなモードをモード変数等によって表示することができる。

[0099]

ときには、第2オペレーティングシステムOS_B への応答時間を決定することが必要となる。第1オペレーティングシステムOS_B のために残っている実行時間が応答時間が必要とする時間より短くなるという状態においては第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEの優先順位を高めることができる。第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEの優先順位を高めることができる。第1オペレーティングシステムOS_B の動作への移行を引き起こす。この優先レベルの上昇は、例えば、所定時間後に割込みするようにセットされたタイマによって引き起こされる。タイマ割込みに至るときにプロセッサ2が第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEに達していない場合には、第1オペレーティングシステムのスケジューラSCH _A が呼び出され、それはアイドル・スレッドTHA _ IDLEの優先順位を高める。しかし、この文脈では、第1オペレーティングシステムOS_A のあまり重要でないタスクにも定期的に実行時間が与えられるように、アイドル・スレッドTHA IDLEの優先順位をそのときに短い時間にわたって高め

ておくのが有利であることに注目されたい。第1オペレーティングシステムOS_A の重要なスレッドが実行されなければならないので、アイドル・スレッドTHA __IDLEの優先順位を余りに高いレベルまで高めることはできない。この種のスケジューリングはインターリーブ・スケジューリングとも称され得る。

[0100]

付随する図9及び10は、上記のインターリーブ・スケジューリング・オプションの例を示している。図9には実例としての状態のタイミング図が記述されており、その状態では、第1オペレーティングシステムOS_A で操作しているプロセスの動作中のスレッドTHA1、THA2、THA3と、第2オペレーティングシステムOS_B の動作中のスレッドTHB1、THB2、THB3とが実行される。図10には、インターリーブ・スケジューリングを更に明らかにするために第1オペレーティングシステムOS A のプロセス図が記述されている。

[0101]

この例示図では、第1 オペレーティングシステムOS_A で動作するプロセスの 3つのスレッドTHA1、THA2、THA3と、第2 オペレーティングシステムOS_B で動作する3つのスレッドTHB1、THB2、THB3とが示されているが、オペレーティングシステムOS_A、OS_B で動作するスレッドはもっと多くても良いし、もっと少なくても良いことが理解できよう。

[0102]

第1オペレーティングシステムOS_A の第1スレッドTHA1は、例えば、電話アプリケーションであり、非常に高い優先順位を有する。第1オペレーティングシステムOS_A の第3スレッドTHA3は、例えばユーザインタフェースのために設けられる。第2スレッドTHA2の優先順位は第1スレッドTHA1の優先順位より低く、第3スレッドTHA3の優先順位は第1オペレーティングシステムOS_A の第2スレッドTHA2の優先順位より低い。

[0103]

第 2 オペレーティングシステムOS_B の第 1 スレッドTHB1は、例えば、インタフェース・ブロック 1 6 を介する通信のためのプログラムである。第 2 オペレーティングシステムOS_B の第 2 スレッドTHB2及び第 3 スレッドTHB3は、例えばノ

*** *:

ートパッド・アプリケーション及びカレンダー・アプリケーションなどの、PDAアプリケーションである。この例では、第2オペレーティングシステムOS_Bの第1スレッドTHB1の優先順位は第2オペレーティングシステムOS_Bの第2スレッドTHB2の優先順位より高く、第2オペレーティングシステムOS_Bの第3スレッドTHB3の優先順位は、これら3つのスレッドのうちで最低であるということが仮定されている。

[0104]

図9では、スレッドの実行は太い線として示されている。例えば、時点 t 1に おいて第1オペレーティングシステムOS_A の第2スレッドTHA2が動作する番と なる。これは参照符号901で指示されている。後の時点 t 2において第1オペレーティングシステムOS_A の第3スレッドTHA3が動作する番902となる。これは第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA __IDLEの前の最後のスレッドであるということも仮定されている。従って、しばらく後に、インタフェース・ブロック16を介して通信する必要があるか否か調べるために、第2オペレーティングシステムOS_B の第1スレッドTHB1が時点 t 3で動作する番903となる。後の時点 t 4で第2オペレーティングシステムOS_B の第2スレッドTHB2が動作する番904となる。第2オペレーティングシステムOS_B の第3スレッドTHB3のためのある程度の実行時間905が時点 t 5に残っている。この例では、動作する番906に至る次のスレッドは時点 t 6で第2オペレーティングシステムOS_B の第1スレッドTHB1である。

[0105]

上記状態が、図10にも、時点 t 7から左に、示されている。スレッドTHA1、THA2、THA3、スケジューラSCH _A 、割込みサービス・ルーチンISR 、割込みベクトル及びその他の第1オペレーティングシステムのサービスが図10にブロックとして示されている。図10においてスレッドの優先順位は、最高のスレッドが最高の優先順位を持つように配置されている。第1オペレーティングシステムのS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEは最低の優先順位を有する。時点t7において第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH _A は第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEの優先順位をしばら

くの間変化させる。この状態は図10において時点 t 7から右に示されている。 時点 t 1 1で第1オペレーティングシステムOS_A のスケジューラSCH _A は第 1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA __IDLEの優先順位 を最低優先順位に戻す。第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA __IDLEの優先順位の変更を例えばタイマにより、何らかのイベント等に より、配置することができる。

[0106]

ユーザは、例えば第2インタフェースU12 のどれかのキーを押す。従って、第 1オペレーティングシステムOS_A の第 3 スレッドTHA3は時点 t 8で再び動作する番9 0 7になる。スケジューラSCH _A は第1オペレーティングシステムOS_A のアイドル・スレッドTHA _IDLEの優先順位を上げている。インタフェース・ブロック 1 6 を介する伝送が必要である間、第1オペレーティングシステムOS_A の第 3 スレッドTHA3が動作している。これに起因して割込みが生じ、アイドル・スレッドTHA _IDLEの優先順位がこの時点 t 9においては第1オペレーティングシステムOS_A の第 3 スレッドTHA3の優先順位より高いので、第 1 オペレーティングシステムOS_A の第 3 スレッドTHA3の実行は割込みされ、第 2 オペレーティングシステムOS_B の第 1 スレッドTHB1が動作する番9 0 8 となる。第 2 オペレーティングシステムOS_B の第 1 スレッドTHB1の実行後、第 1 オペレーティングシステムOS_B の第 3 スレッドTHB1の実行が時点 T 1 0 から続く 9 0 9。

[0107]

スケジューラSCH $_$ A は、この例では時点 t 11 で第1 オペレーティングシステムOS $_$ A のアイドル・スレッドTHA $_$ IDLEの優先順位を最低レベルに落とす。

[0108]

第1オペレーティングシステムOS_A の第3スレッドTHA3の実行は、時点t12において、実行910されるように信号されている、より高位の優先順位スレッドがあるので、再び割込みされる。このスレッドは例えば第1オペレーティングシステムOS_A の第2スレッドTHA2である。

[0109]

時点T13において、より高位の優先順位のスレッド、実行911されるべく

信号されている第1オペレーティングシステム0S_A の第1スレッドTHA1、があるので、第1オペレーティングシステム0S_A の第2スレッドTHA2の実行は割込みされる。

[0110]

第1オペレーティングシステムOS_A の第1スレッドTHA1が時点T14で実行され終わった後、第1オペレーティングシステムOS_A の第2スレッドTHA2の実行が続く912。

[0111]

時点 t 1 5 において第 1 オペレーティングシステムの第 2 スレッドTHA2の実行が終了する。同じ時点 t 1 5 において、第 2 オペレーティングシステムの第 1 スレッドTHB1が動作可能になる。しかし、時点 t 1 5 から第 1 オペレーティングシステム0S_A の第 3 スレッドTHA3の実行が続く 9 1 3。これは、時点 t 9 での先の挙動とは反対である。

[0112]

第 1 オペレーティングシステム0S_A の第 2 スレッドTHA2が時点 t 1 5 で実行され終わった後に第 1 オペレーティングシステム0S_A の第 3 スレッドTHA3の実行が続く 9 1 3 。

[0113]. AND A THE HERE

第2オペレーティングシステム $0S_B$ の第1スレッドTHB1が時点T 1 6 で動作する番9 1 4 になってインタフェース・ブロック 1 6 を介する伝送のために動作する。

[01.14]

表1は、割込みとの関係での1モードから他のモードへの移行を要約している。縦のラインの第1列はモードが変化したときのプロセッサ2のモードを示しており、横のラインの第1行はプロセッサ2が移行する先のモードを示している。表の他のボックスはそれぞれのモードの変化を引き起こす状態を示している。省略形は本明細書で前に使われたいろいろなモード及び割込みに使われている省略形を指している。

【表1】

	USER	UND	svc	IRQ	FIQ
USER			OS_B スレッド かSWI を要求す る		FIQ がOS_B ス レッドに割り込 みする
UND	最後のOS_A ス レッド又はDSR からの復帰		DSR 又はアイド ルスレッドがSW I を要求する	レッド、DSR 又	FIQ がOS_A ス レッド、DSR 又 はアイドルスレ ッドに割り込み する
SVC	高速S弾I からの 復帰	低速SWI の間		IRQ が高速SWI に割り込みする	FIQ が高速SWI に割り込みする
IRQ	_A スレッド又 はDSR が存在し	アクティブな0S _A スレッド又 はDSR が存在す るならば IRQ か ら復帰			FIQ がIRQ に割 り込みする
FIQ	アクティブなOS _A スレッド又 はDSR が存在し なければFIQ か ら復帰	はDSR が存在す		IRQ が割れ込ま れたらFIQ から 復帰	

表 1

[0115]

次の例は、異なるオペレーティングシステムOS_A、OS_Bで実行されるスレッド間でのメッセージの伝送を説明する。図7a及び7bは、このメッセージ伝送メカニズムを簡略図として示している。メッセージ・ドライバMDは、メッセージ・キューMQ1、MQ2と同様に、オペレーティングシステムOS_A、OS_Bに共通である。第2オペレーティングシステムOS_Bの動作しているスレッドTHB1は、メッセージ・ドライバMDを呼び出し、例えばテキスト・メッセージなどの有利に伝送されるメッセージ、及びオブジェクトスレッドTHA1をパラメータとして送信する(図7a、矢印701)。メッセージ・ドライバMDは、メッセージを第1メッセージ・キューMQ1に転送して(矢印702)ソフトウェア割込み(SWI)を有利に形成し、この割込みは、割込みが通常割込み IRQの代わりにソフトウェア割込みSWIにより引き起こされたということを除いて、本明細書で前述した図

6cに実質的に従って割込み処理を起動する。割込みハンドラを放置しておくと 第1 オペレーティングシステムのスケジューラSCH _A が起動し、優先順位により決定される段階でオブジェクトスレッドが実行される(矢印703)。このオブジェクトスレッドTHA1は、第1 メッセージ・キューMQ1 の中のメッセージを読み出して(矢印704)例えば無線経路へのメッセージの伝送を行わせる。

[0116]

第1オペレーティングシステムOS_A のアプリケーション・プログラムにおい て、遅延サービス・ルーチンDSR を実行することができ、これにより、例えば、 次のようにしてメッセージを第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドに 伝えることが可能である(図7b)。第2オペレーティングシステムOS B にお いて、動作するスレッドTHB2はメッセージ・キューを形成して、メッセージを待 つ状態にとどまる(矢印705)。メッセージ・キューはソフトウェア割込みSW I を引き起こしており、割込みハンドラは、割込みの原因を調べて第2オペレー ティングシステムOS_B のスレッドTHB2が第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドTHA2からのメッセージを待っていると結論を出す。割込み処理後、第 1 オペレーティングシステムのスケジューラSCH _A (矢印706)が呼び出さ れる。望まれたスレッドTHA2が動作する番になった後、それはメッセージを形成 して、それを第2メッセージ・キューMQ2 に加える(矢印707)。更に、スレ ッドTHA2は遅延サービス・ルーチンDSR を形成する(矢印708)。第1オペレ ーティングシステムOS_A のスレッドを動作させた後、この遅延サービス・ルー チンDSR が処理され、スレッドTHA2によって加えられた遅延サービス・ルーチン DSR は第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドのステータスを実行待ち に (レディ) 変更する (矢印709)。第2オペレーティングシステムOS_B の スケジューラSCH _B は、スレッドをそのスケジューリング原理に従って実行へ 制御する。送信要求を送ったスレッドTHB2が動作しているとき(矢印710)、 それは、メッセージ・ドライバMDの接続インタフェースを通して第2メッセージ ・キューMQ2 からのメッセージを読む(矢印711)。

[0117]

実用的な実施形態では、メッセージ・キューMQ1 、MQ2 を優先順位に従って好

適には配列することができる。このことは、高い優先順位の受信スレッドを伴うメッセージがキュー内で優先順位の比較的に低いメッセージを通り越すことを意味する。あるいは、この例で使われている第1MQ1及び第2メッセージ・キューMQ2より多数のメッセージ・キューが使われる。

[0118]

概要としては、本発明は2つ又はそれより多いオペレーティングシステムOS_A、OS_Bの動作を1つのプロセッサのもとで使用することを可能にするものである。目的は、共通部分をなるべく少なくすることであり、この通信装置1で従来技術のアプリケーションを動作させることもできる。オペレーティングシステムOS_A、OS_Bの共通部分は、主として、割込みハンドラからなっており、それにオペレーティングシステムOS_A、OS_Bとの接続部が形成される。上記の例ではメッセージ・ドライバMDも共通である。

[0119]

実用的な埋込みシステム1では異なるオペレーティングシステムOS_A、OS_Bのために多数の共通割込みハンドラ(割込みサービス・ルーチン)を配列することがある。一度に1割込みあたりにこれらの割込みハンドラのうちの1つが、すなわち、例えば高速割込みFIQのために1つ、通常割込みIRQのために1つ、及びソフトウェア割込みSWIのために1つが、アクティブになることができる。従って、当該割込みのために整備されている他の1つの割込みハンドラをアクティブな割込みハンドラとなるように変更することが可能である。

[0120]

第2オペレーティングシステムOS_B のスレッドTHB1、THB2、THB __IDLEのうちから、アイドル・スレッドTHA __IDLEあるいはスーパースレッドなどの、第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドが形成されるように、1プロセッサ2のシステムでの2つのオペレーティングシステムOS_A、OS_B の動作を実現することもでき、その場合、第2オペレーティングシステムOS_B に関連する動作するスレッドTHB1、THB2、THB __IDLEはこのスレッドで実行されるということに言及しておくべきである。対応的に、第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドTHA1、THA2、THA __IDLEのうちから、アイドル・スレッドTHB __IDLEあ

るいはスーパースレッド511などの、第2オペレーティングシステムOS_Bの1つのスレッドを形成することが可能であり、その場合、第1オペレーティングシステムOS_Aに関連する動作するスレッドTHA1、THA2、THA_IDLEはこのスレッドで実行される。もう1つの選択肢は、第1オペレーティングシステムOS_Aの各スレッドTHA1、THA2、THA_IDLEを第2オペレーティングシステムOS_Bとは別のスーパー・スレッド511として形成することであり、その場合、第2オペレーティングシステムOS_Bは、それらを別々のスーパー・スレッド(図示せず)として取り扱う。本明細書で前述したように、これらのスーパー・スレッドの応答時間は通常スレッドのそれより相当短い。最も厳しい応答時間要件を有するタスクでも、それらのために例えばタイマの割込みハンドラと関連して割込み処理を形成することによって動作させることができ、その場合、それらのタスクの実行に取りかかるときにスケジューリング機能は必ずしも使用されない

[0121]

第1オペレーティングシステムOS_A の各スレッドTHA1、THA2、THA __IDLEが 第2オペレーティングシステムOS_B の別々のスーパー・スレッド511として 実現される場合には、もしそれが第1オペレーティングシステムOS_A のいろい ろなスレッドTHA1、THA2、THA __IDLE間でのデータ伝送を望むならば、第2オペレーティングシステムOS_B に従う信号伝送が必要となる。対照的に、第1オペレーティングシステムOS_A のスレッドTHA1、THA2、THA __IDLE1つのスーパー・スレッド511として実現されるときには、第1オペレーティングシステムOS_A のメッセージ伝送方法を用いることによってデータ伝送をより簡単に実現することができる。

[0122]

本発明は上記実施形態のみに限定されるものではなくて、付随する請求項の範囲内で修正され得るものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】

1つのオペレーティングシステムの層構造を示す図である。

【図2】

プロセッサの1状態モデルを示す図である。

【図3】

プロセス要素の例を示す図である。

【図4 a】

本発明の有利な実施形態の埋込みシステムの簡略ブロック図である。

【図4b】

1つのプロセッサの簡略ブロック図である。

【図5】

本発明の埋込みシステムと関連して使用される1オペレーティングシステム・ アーキテクチャの簡略図である。

[図6a]

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6b】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

[図6c]

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6d】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6e】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6f】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6g】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

[図6h]

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

【図6 i】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムで割込みを処理する種々の状態を示す図である。

[図7a]

メッセージ伝送のメカニズムの簡略図である。

【図7b】

メッセージ伝送のメカニズムの簡略図である。

【図8】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムにおいて割込みを取り扱う1つの状態の簡略矢印図である。

[図9]

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムにおけるインターリーブされたスケ ジューリング・オプションのタイミング図である。

【図10】

本発明の好適な実施形態の埋込みシステムにおけるインターリーブされたスケージューリング・オプションの機能図である。

【図1】

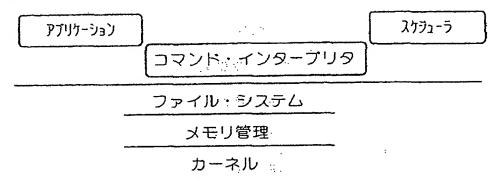


Fig. 1

[図2]

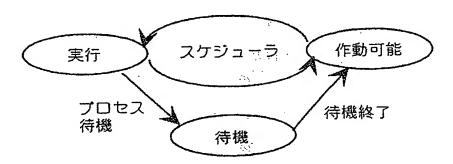


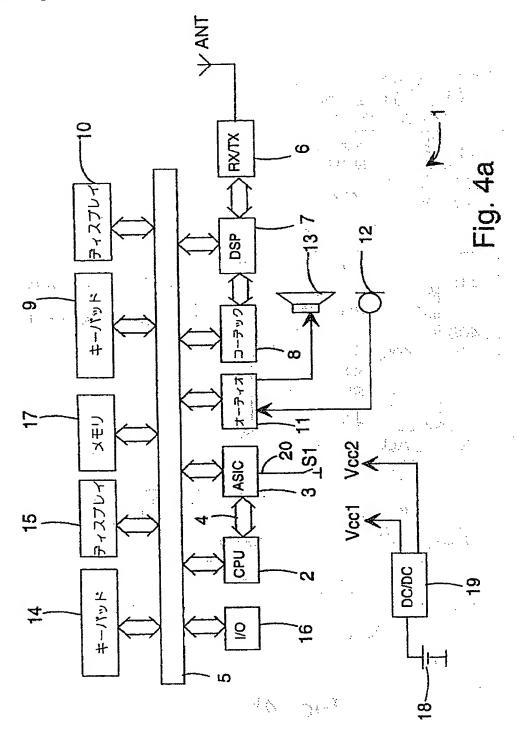
Fig. 2

【図3】

状況
1/2/10
プロセス記号
優先順位
イベントNr・
信号 Nr.
…信号のハンドラ…
タイマのオーバーラン
蓄積されたテータ
…環境スタック…
…開放ファイル…
•
●

Fig. 3

[図4 a]



[図4b]

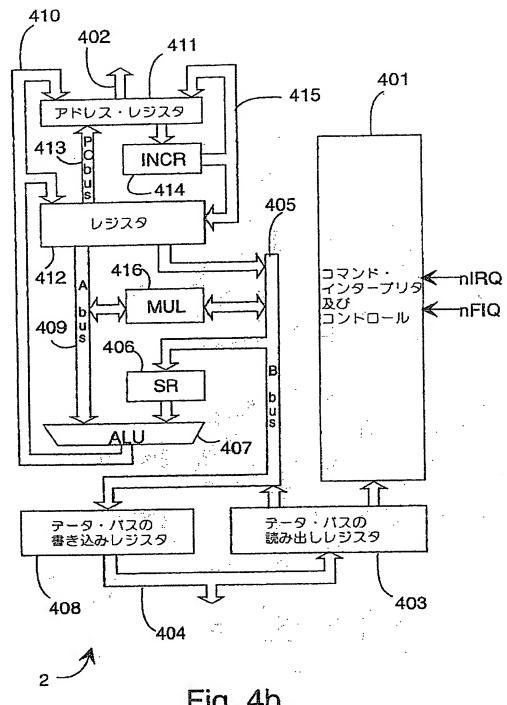
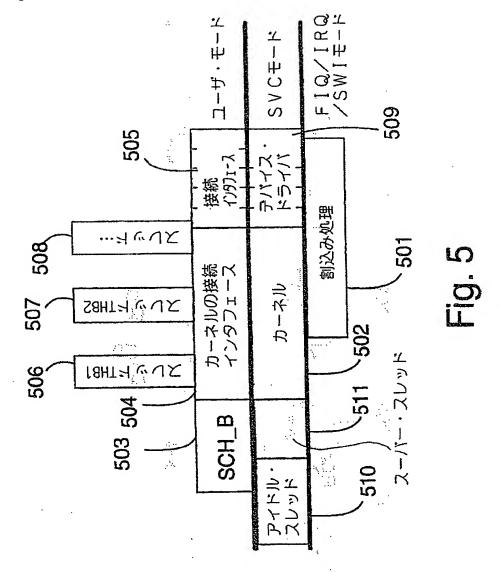
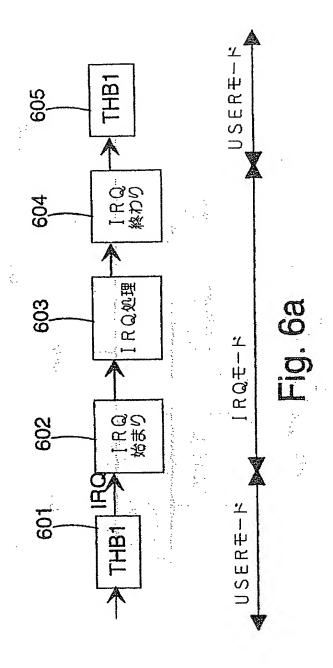


Fig. 4b

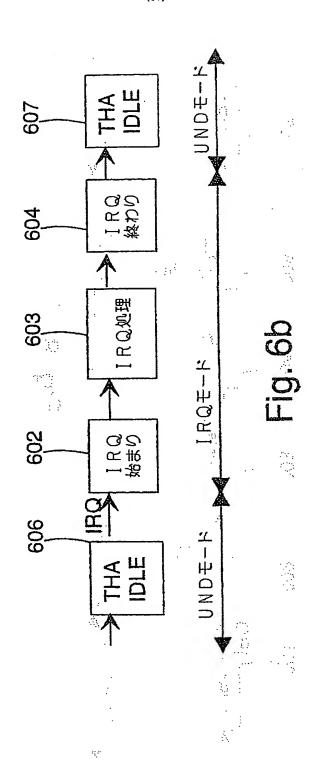
【図5】



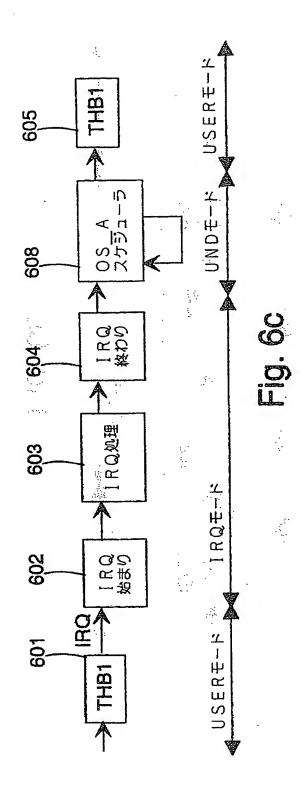
[図6a]



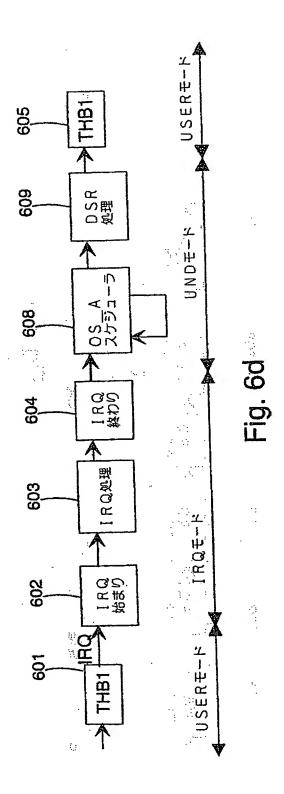
【図6b】



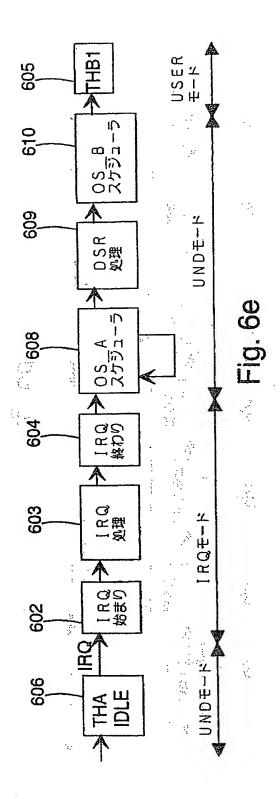
[図6c]



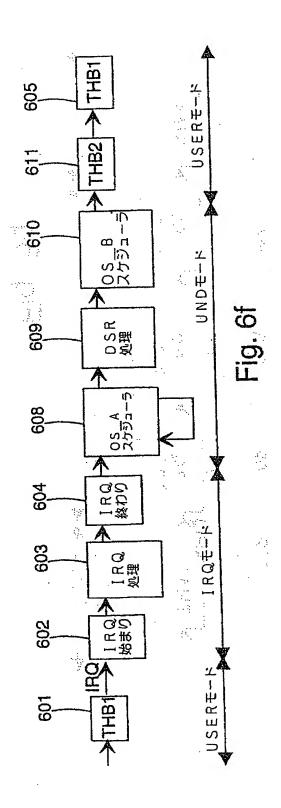
[図6d]



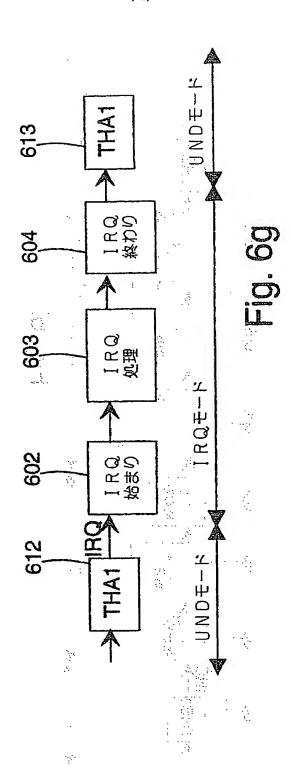
【図6e】



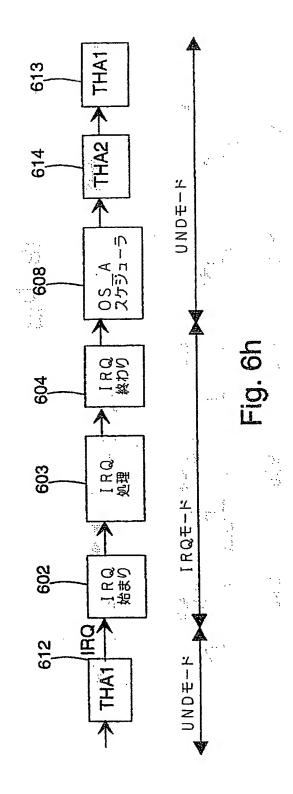
【図6 f】



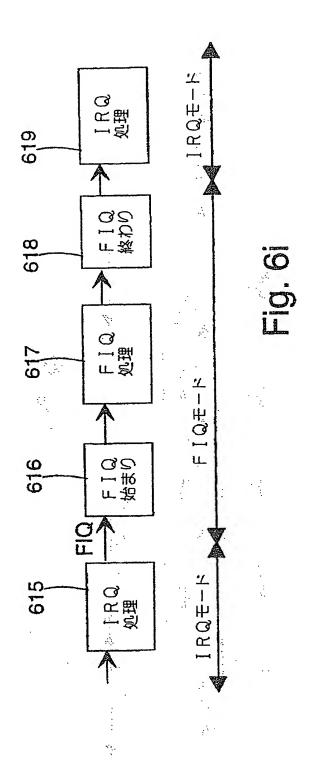
【図6g】



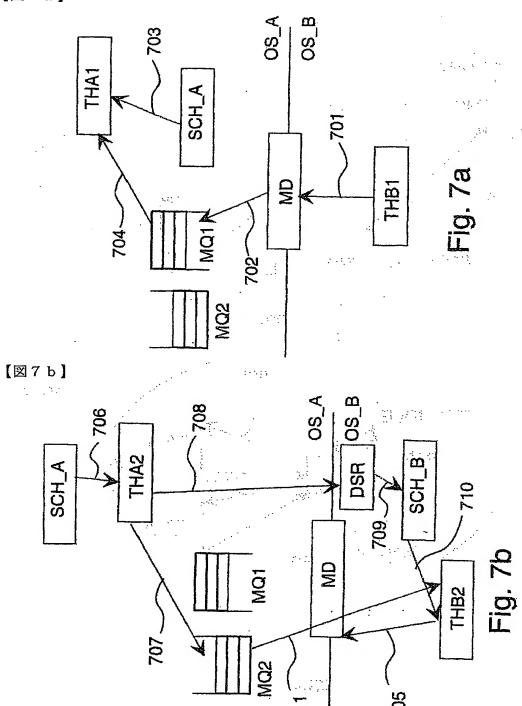
[図6h]



[図6 i]



【図7a】



[図8]

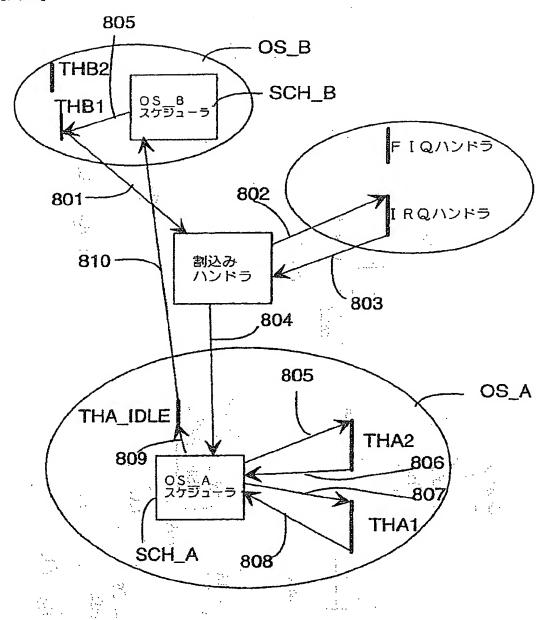
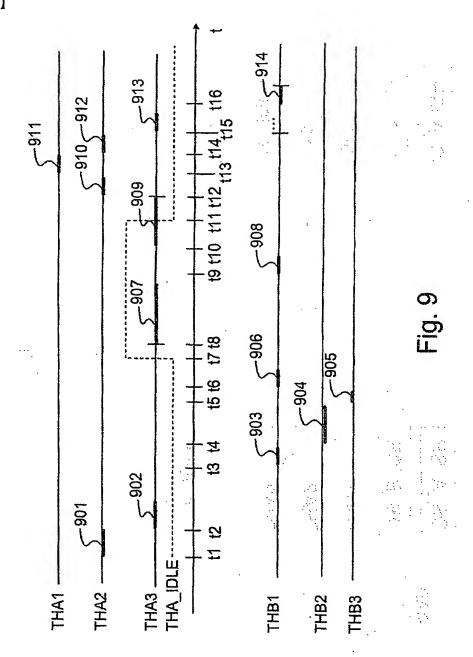
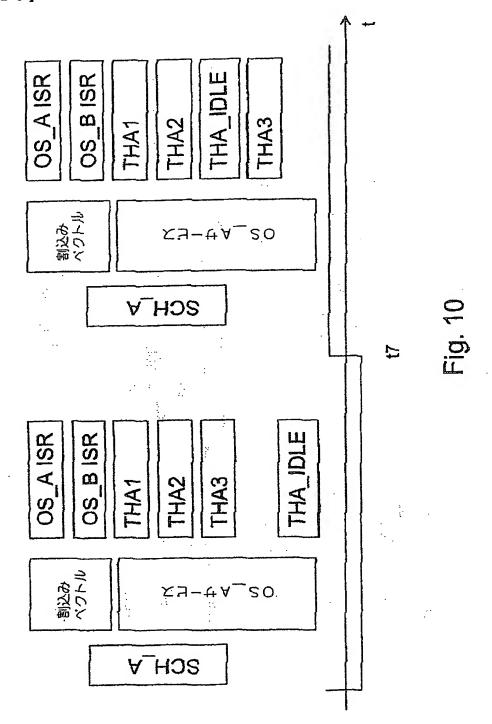


Fig. 8

【図9】





【国際調査報告】

11	TERNATIONAL SEARCH REPORT					
		Int	.onet Applice	ation No		
		Į P	CT/FI 99/0	0039		
4 04 4500	TOTAL OF CUID WATER AND TOTAL OF THE PARTY O					
IPC 6	GOGF9/46					
:	67 (67) 1 (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1			1		
According to	International Patent Classification (PC) or to posts reasonal dessificati	on and IPC				
B. FIELOS						
	cumentation searched (classification system tollowed by classification	symbots)				
IPC 6	COCE			1		
•••	GOOP			į		
Documentat	on searched other than minimum documentation to the extent that out	n documents are included	d in the fields sean	ched		
				1		
Electronic da	da base consulted during the International search (name of data base	and, where practical, se	auch terms used)	1		
				1		
	,			ĺ		
C. DOCUM	NTS CONSIDERED TO BE HELEYANT					
				Relevent to claim No.		
Category *	Clintion of document, with indication, where appropriate, of the relev	All passens		HEROTORIO GENETA		
X	EP 0 360 135 A (SIEMENS NIXOORF IN	VF SYST)	į	1,2,7-9.		
	28 March 1990		1	11-14,		
			1	19-25.		
				30-32.34		
A	see the whole document		ì	3,10,15,		
,			-	26,33		
l			}			
A	US 4 993 017 A (BACHINGER GERHARD	ET AL)	1	1-34		
^	12 February 1991	/. - /				
į	see the whole document		į			
1	sec the whore document		1			
A	"Dual System Operation"			1,13,24		
\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	IBM TECHNICAL DISCLOSURE BULLETIN		į.	1,20,21		
	vol. 12, no. 11, April 1970, page		1			
ŀ	1899-1900, XP002075223	•				
1	NEW YORK US		1			
	see the whole document		1			
	see the whole document		1			
			- 1			
			- 1			
□ Fur	her documents are issled in the continuation of box C.	X Potent family es	embers are listed in	аплек.		
	and describe the partition of the discrete					
* Special c	riegories of alted documents:	T" later document public	had after the Irden	national films data		
	ant defining the gameral state of the aut which is not	or priority date and a	क्रां कि क्रिक्र क्रिकेट क्रांक्र	ha application but		
CORE	dered to be of particular relevance	ched to understand	the principle of the	ory underlying the		
	document but published on or after the "international	"X" document of partious	er refevence; the di	imed invention		
10 docum		cannol be considera truckly an inventive	step when the dop	ument is taken along		
virtical	ent which may throw coubts on priority claims) or is creed to establish the publication date of abother no or other edgetal messon (as specified)	"Y" document of partious	ar relevance; the di	almed invention		
	on of ourse abecau reason (as spaceneu) sent referring to an oral disclosure, use, exhibition or	cannot be considere document is combin	ed to involve on live om to eno disw bec	entive step when the e other such doou-		
otner	cities maritis, such combination being obvious to a person skilled					
"P" dooun	on published prior to the international filing date but - then the potenty date claimed	in the art. "A" document member o	f the come cutout to	amfe :		
Date of the	ectual completion of the international essuit	Date of mailing of th	o enernavonal see	ran repart		
	4 4	00 /04 /04	100			
	l4 April 1999	21/04/19	133			
Name and	mailing address of the ISA	Authorized officer				
1	European Patent Office, F.B. 5818 Patentiaen 2	1				
1	NL - 2280 HV Filmwik Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 spo rk.	1 .	4			
	Fig.: (+31-70) 340-3018	Fonderso	on, A			

Form PCT/IBA@10 (socond share) (Ady 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

ink was Appleation No PCT/FI 99/00039

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)		Publication date
EP 0360135 A	28-03-1990	DE AU WO EP JP	3831048 A 4225489 A 9002996 A 0433350 A 3505383 T	15-03-1990 02-04-1990 22-03-1990 26-06-1991 21-11-1991
US 4993017 A	12-02-1991	AT CA DE EP	107458 T 1318958 A 58907868 D 0333123 A	15-07-1994 08-06-1993 21-07-1994 20-09-1989
	•		w	
			alle de la companya d	
	17.3	17 Mars	Maria e e se	NATIONAL PROPERTY.
•				
			in the second se	. 1
			Street, in the collection	
·				
	The State of the Community of the Commun			e promise de la companya de la comp
	To Alexander To Alexander To Alexander			
· .	The second secon		. ":	
CTRSA/210 (purerationally entries) (Judy 1992)	. 1.1.		and the state of the state of	ing in the second secon

フロントページの続き

EP(AT, BE, CH, CY, (81)指定国 DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, I T, LU, MC, NL, PT, SE), OA(BF, BJ , CF, CG, CI, CM, GA, GN, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AP(GH, GM, K E, LS, MW, SD, SZ, UG, ZW), EA(AM , AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM) , AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, CA, CH, CN, CU, CZ, DE, D K, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM , HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, L T, LU, LV, MD, MG, MK, MN, MW, MX , NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TR, TT, U A, UG, US, UZ, VN, YU, ZW

(72)発明者 カントラ, ヤンネ

フィンランド国, エフイーエン-33720 タンペレ, エレメンティンポルク 15 ア ー 6

(72)発明者 レスケラ、イルキ フィンランド国、エフイーエンー90580 オウル、ユオラベーナーティエ 1 セー 6

(72)発明者 レンピネン、キム フィンランド国、エフイーエンー90570 オウル、テレルボンティエ 5 セー 17

(72) 発明者 プルホネン, アヌ フィンランド国, エフイーエンー90800 オウル, ムスタヘルカッティエ 9 エー

F ターム(参考) 5B098 AA08 AA09 BA03 BA04 BA12 BA13 BA14 BA15 BB08 BB11 BB15 BB16 CC03 CC06 CC08 EE06 FF08 GA02 GA05 GA06 GA07 GA08 GA10 GC01 GC03 GD14 HH01 HH04 5K067 AA14 AA42 AA43 BB04 DD30

【要約の続き】

、OS_B)に伝えるための手段(401、412、603、617) とを更に備える。

EE02 KK13